

CURSO DE PROGRAMACIÓN COMPETITIVA

URJC - 2020

Sesión 4 (5ª Semana)

David Morán (david.moran@urjc.es)

Juan Quintana (juandavid.quintana@urjc.es)

Sergio Pérez (sergio.perez.pelo@urjc.es)

Jesús Sánchez-Oro (jesus.sanchezoro@urjc.es)

Isaac Lozano (isaac.lozano@urjc.es)

Raúl Martín (raul.martin@urjc.es)

Contenidos

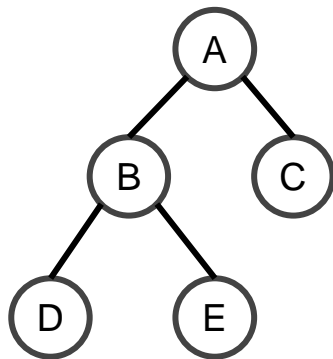
- Grafos
 - Introducción
 - Representación
 - Recorrido en Anchura y Profundidad (BFS, DFS)

Contenidos

- Grafos
 - Bipartitos
 - Componentes Conexas
 - Ordenamiento Topológico
 - Puntos de articulación

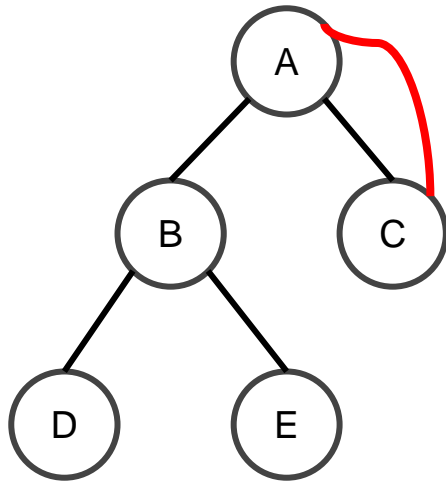
Grafos

- Árboles: representan relaciones jerárquicas
 - Tienen un padre (excepto la raíz)
 - Pueden tener hijos



Grafos

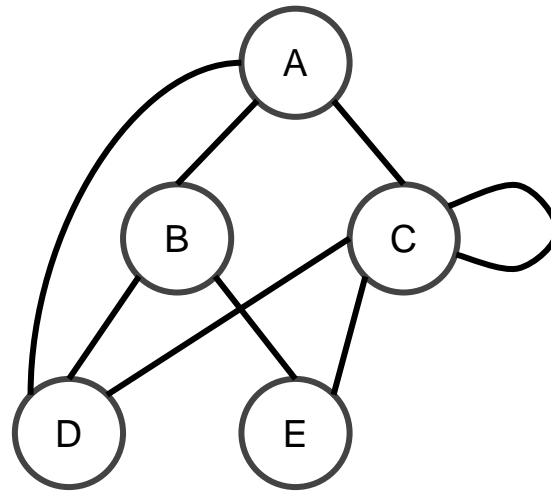
- Restricciones jerárquicas:
 - No admite ciclos



- C no puede ser padre de su padre (A)

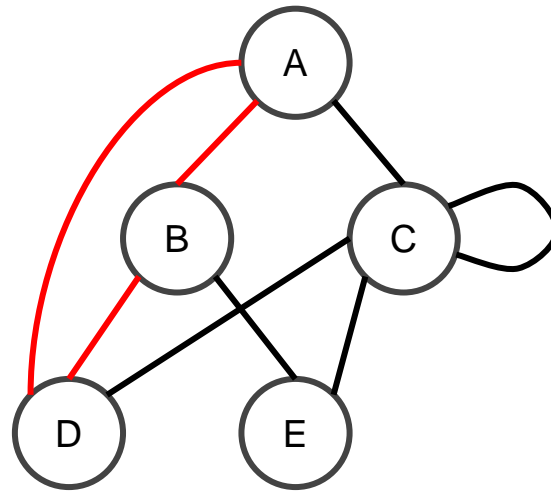
Grafos

- Grafos: mayor libertad para representar un sistemas y sus relaciones/interacciones



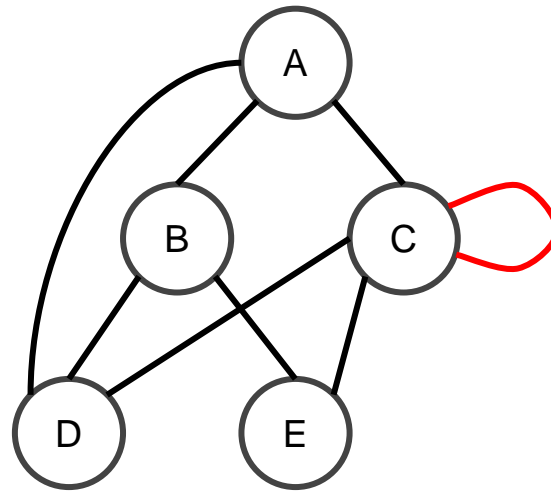
Grafos

- podemos tener ciclos



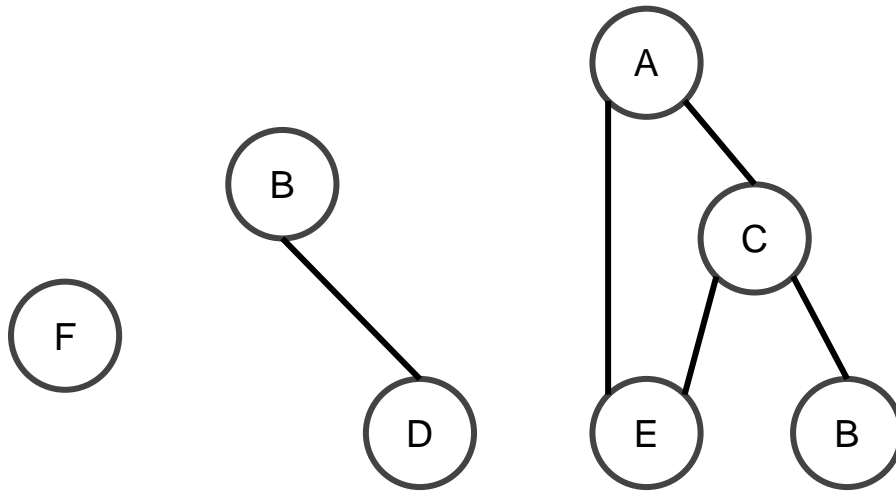
Grafos

- podemos tener bucles sobre el mismo elemento



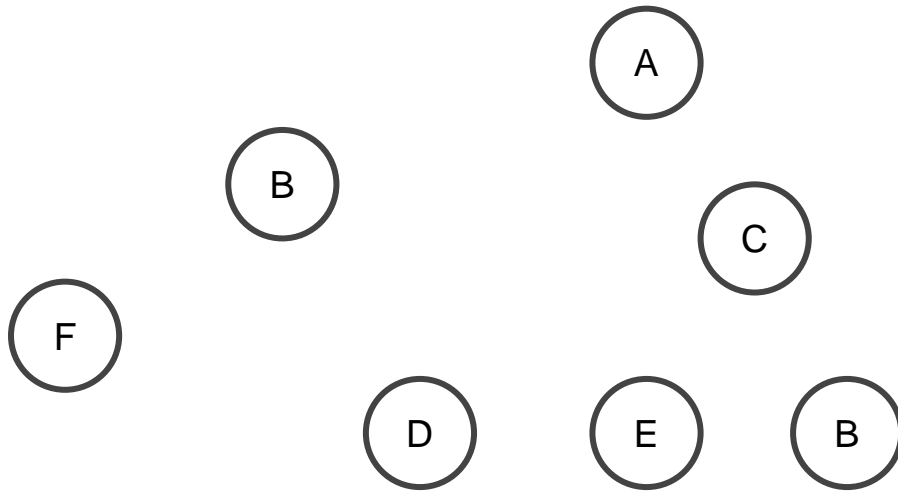
Grafos

- podemos tener grupos aislados en un mismo grafo



Grafos

- o elementos totalmente aislados entre sí



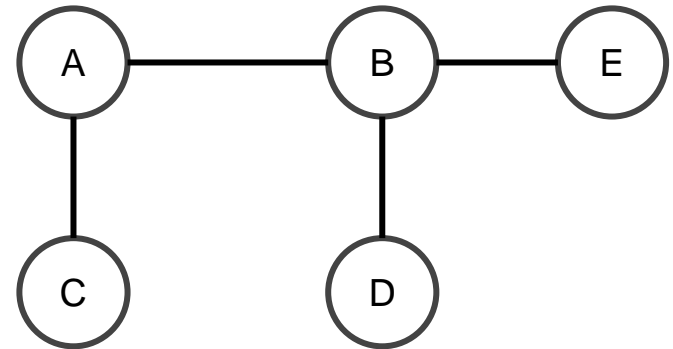
Grafos

- Definición: $G = (V, E)$
 - Conjunto de vértices:

$V = \{A, B, C, D, E\}$

- Conjunto de aristas:

$E = \{(A, B), (A, C), (B, D), (B, E)\}$

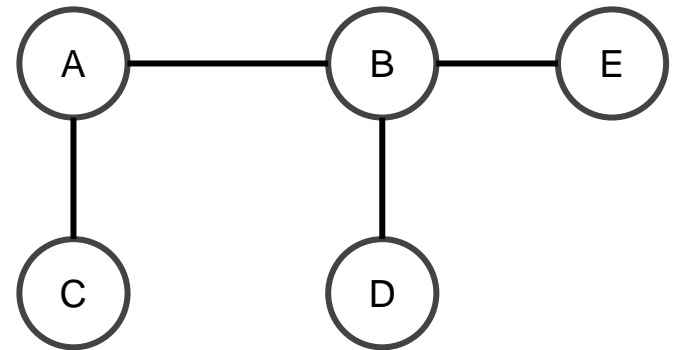


Grafos

- Grafo no dirigido $G = (V, E)$
 - las aristas no tienen dirección

$$E = \{(A, B), (A, C), (B, D), (B, E)\}$$

$$(A, B) \Leftrightarrow (B, A)$$

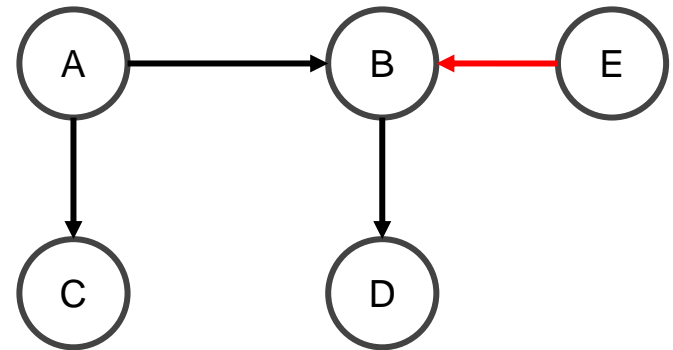


Grafos

- Grafo dirigido $G = (V, E)$
 - aristas tienen dirección (orden)

$E = \{(A, B), (A, C), (B, D), (E, B)\}$

$(E, B) \neq (B, E)$



Grafos

- Grafo ponderado $G = (V, E)$
 - las aristas tienen pesos/valores

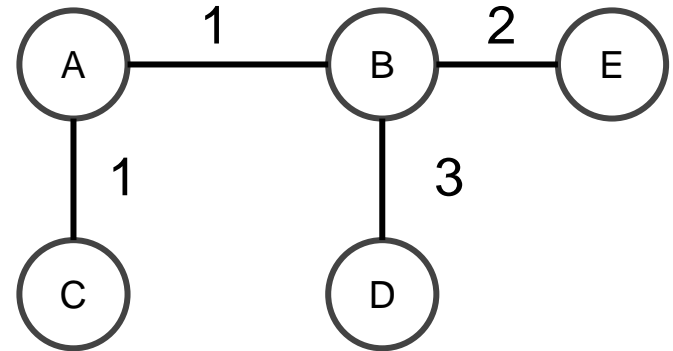
$E = \{(A, B), (A, C), (B, D), (B, E)\}$

- función de pesos (f)

$$f((A, B)) = 1$$

$$f((B, D)) = 3$$

...

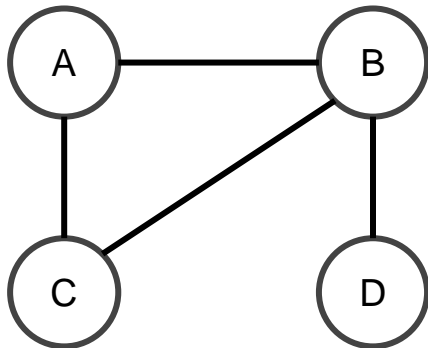


Grafos - Implementación

- Implementaciones
 - Matriz de adyacencia
 - Lista de adyacencia
 - Lista de aristas

Grafos - Matriz

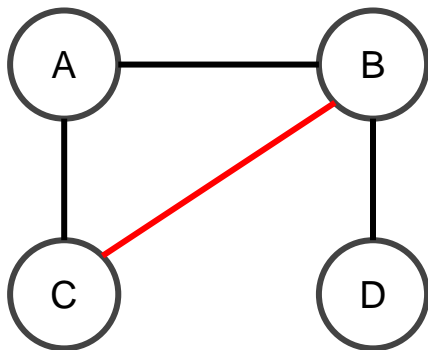
- Matriz de adyacencia
 - Array de dos dimensiones



	A	B	C	D
A	0	1	1	0
B	1	0	1	1
C	1	1	0	0
D	0	1	0	0

Grafos - Matriz

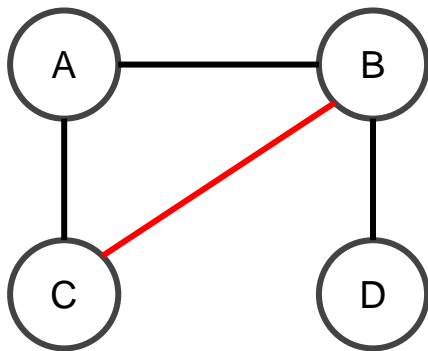
- Arista (B,C) $\Rightarrow m[1][2] = 1$



	A	B	C	D
A	0	1	1	0
B	1	0	1	1
C	1	1	0	0
D	0	1	0	0

Grafos - Matriz

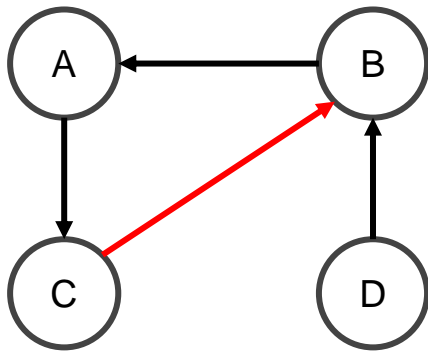
- Matriz simétrica en grafos no dirigidos
- $m[\text{fila}][\text{col}] == m[\text{col}][\text{fila}]$



	A	B	C	D
A	0	1	1	0
B	1	0	1	1
C	1	1	0	0
D	0	1	0	0

Grafos - Matriz

- Si el grafo es dirigido...
- $m[2][1]=1$ y $m[1][2]=0$



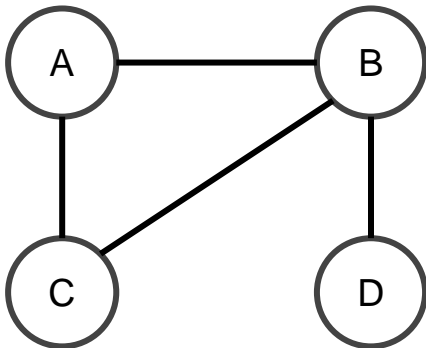
	A	B	C	D
A	0	0	1	0
B	1	0	0	0
C	0	1	0	0
D	0	1	0	0

Grafos - Matriz

- Matriz de adyacencia
 - Memoria: $O(|V|^2)$
 - Acceso: $O(1)$
 - Aristas de un vértice: $O(|V|)$
 - hay que recorrer toda la fila (incluso si solo tiene una o ninguna)
- Caso de uso: grafos densos ($N \sim 5000$)

Grafos - Lista

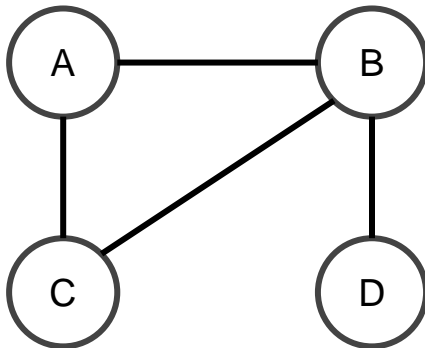
- Lista de adyacencia
 - enumerar las aristas por vértice



A	\Rightarrow	{B,C}
B	\Rightarrow	{A,C,D}
C	\Rightarrow	{A,B}
D	\Rightarrow	{B}

Grafos - Lista

- Lista de adyacencia
 - guardar cada lista en un array



A	{B,C}
B	{A,C,D}
C	{A,B}
D	{B}

Grafos - Lista

- Lista de adyacencia
 - Memoria: $O(|V|+|E|)$
 - Acceso: $O(|V|)$
 - recorrer todas las aristas de la lista
 - Aristas de un vértice: $O(1)$
 - en el peor caso tiene aristas a todos los vértices
- útil en grafos dispersos

Grafos - Lista

- Consultar si existe una arista (pseudocódigo)

grafo = vector<int> adyacentes[]

//inicializar el vector / añadir aristas

A = 0

C = 2

adyacentesA = grafo[A]

existeAC = grafo[A].contiene(C)

Grafos - Mapas

- Permite utilizar cualquier tipo de etiquetas
 - no solo indices sino strings u otros

```
traduccion = mapa<string, int>
```

```
grafo = vector<int> adyacentes
```

```
adyacentes = grafo[traduccion["madrid"]]
```

```
existeArista = adyacentes.contiene("murcia")
```

Grafos - Lista Aristas

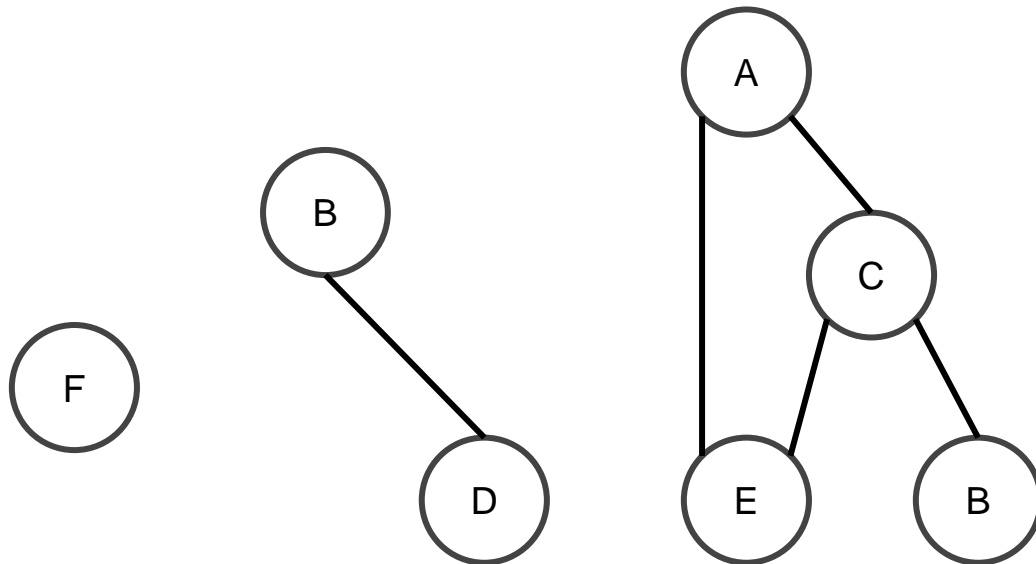
- Existe otra implementación para representar un grafo
- Más utilizada para algoritmos específicos
- Guardar en una lista las conexiones de A a B
- `vector<arista> aristas`
- `aristas.insertar(arista(a, b))`

Grafos - Recorridos

- Recorrer los los vértices de un grafo
 - Recorrido en anchura (BFS - Breadth First Search)
 - Recorrido en profundidad (DFS - Depth First Search)

Grafos - Recorridos

- Recorrer los vértices de un grafo
 - Seleccionamos un vértice al azar
 - Recorrido BFS o DFS



Grafos - Recorridos

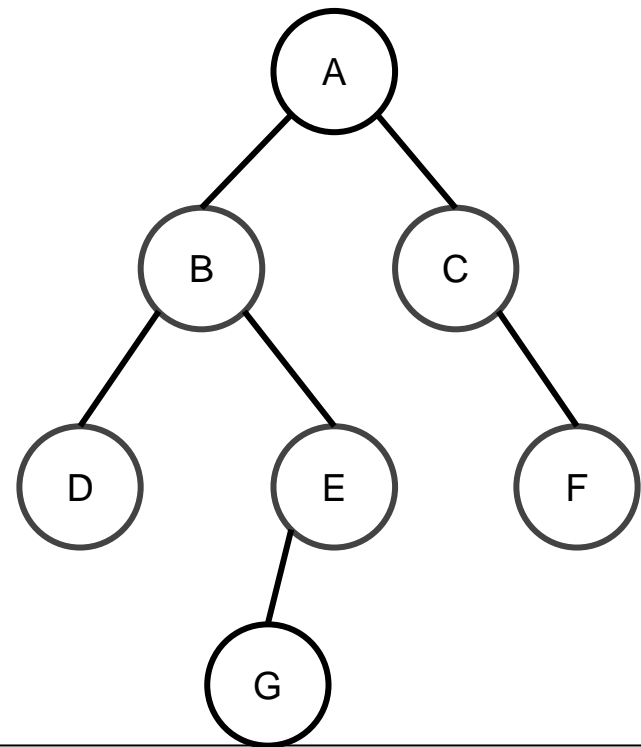
- Recorrer los vértices de un grafo
 - Necesitamos llevar cuenta de en qué nodos hemos estado ya
 - Ventajas: Si llegamos a un nodo destino, está garantizado que habremos llegado en la menor cantidad de pasos (solo BFS)
 - Cada arista recorrida cuenta como 1 paso

Grafos - Recorridos

- Recorrer los vértices de un grafo
 - No siempre se puede recorrer todo desde un vértice inicial
- Soluciones:
 - Elegir un vértice nuevo (no visitado)
 - Ignorar vértices desconectados
 - etc (depende del problema)

Grafos - BFS

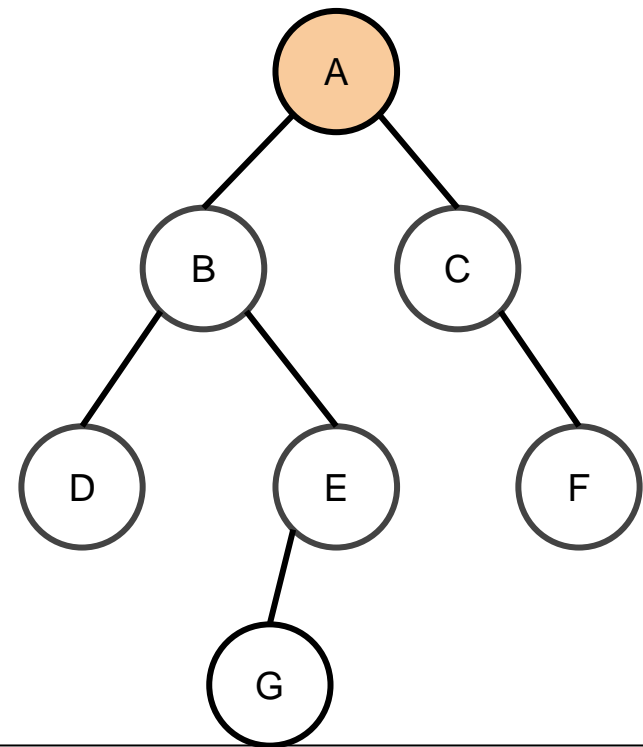
- Recorrido en anchura



Grafos - BFS

- Si empezamos desde A
- Recorrido por niveles

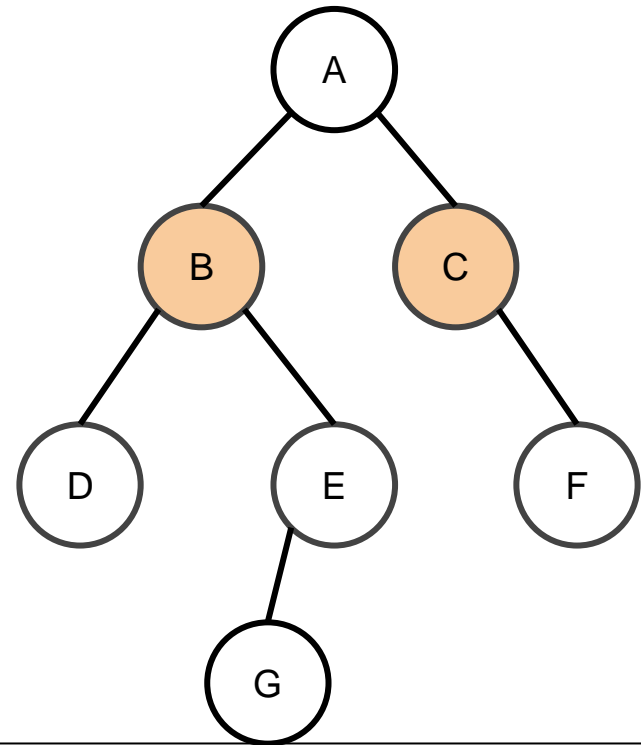
A



Grafos - BFS

- Si empezamos desde A
- Recorrido por niveles

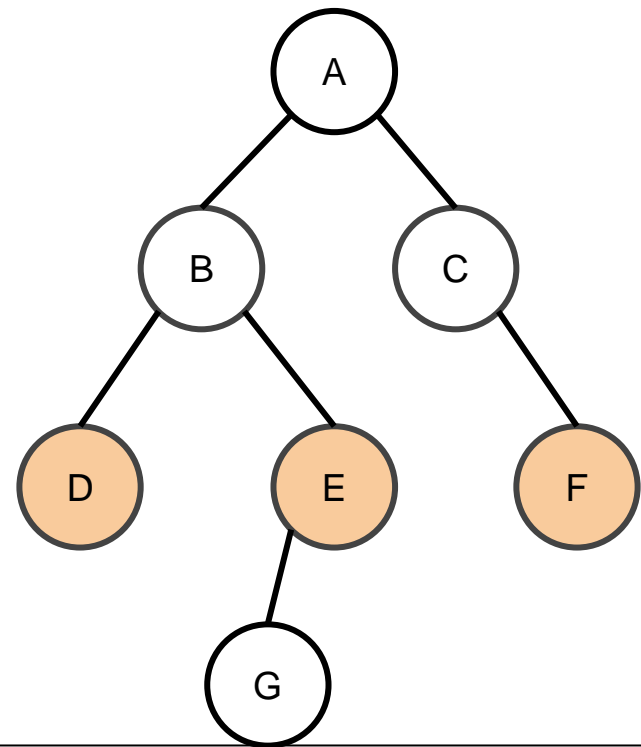
A \Rightarrow B \Rightarrow C



Grafos - BFS

- Si empezamos desde A
- Recorrido por niveles

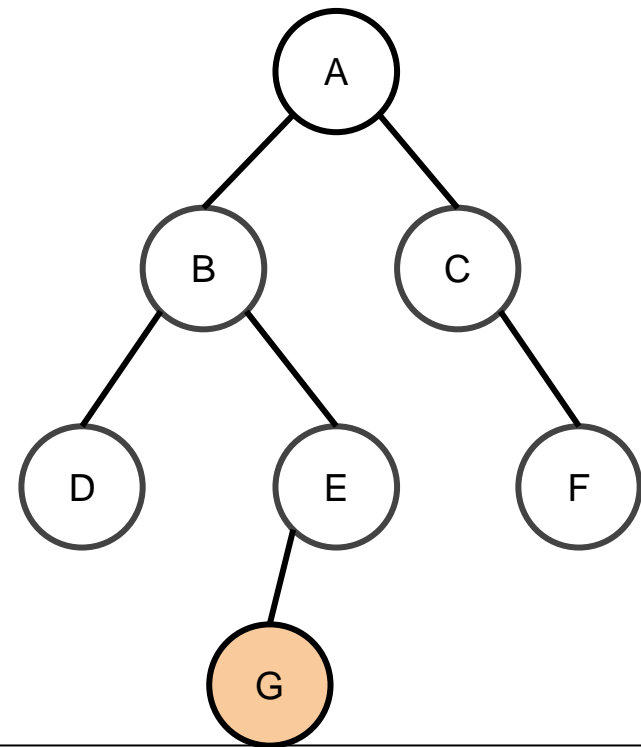
$A \Rightarrow B \Rightarrow C \Rightarrow D \Rightarrow E$
 $\Rightarrow F \Rightarrow G$



Grafos - BFS

- Si empezamos desde A
- Recorrido por niveles

$A \Rightarrow B \Rightarrow C \Rightarrow D \Rightarrow E$
 $\Rightarrow F \Rightarrow G$



Grafos - BFS

- Implementación
 - Array de valores booleanos (visitados)
 - Cola de vértices a explorar
 - Se procesan en orden de llegada

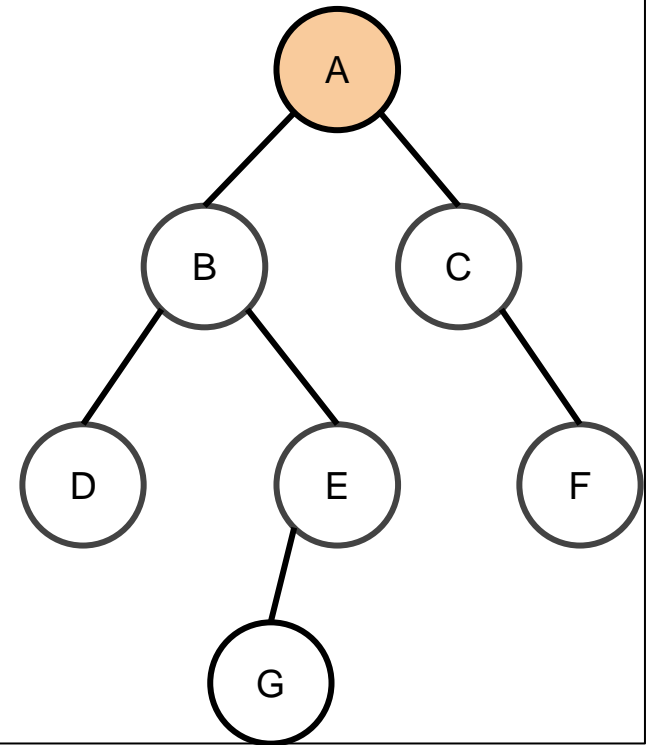
Grafos - BFS

- Inicialización: Elegimos un vértice inicial

`inicial = 0`

`visitado[inicial]=true`

`cola.add(inicial)`



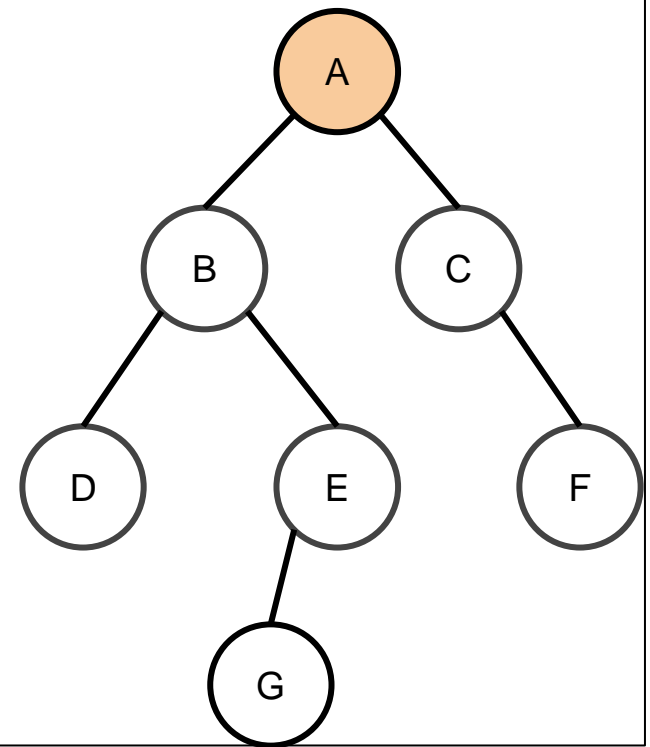
Grafos - BFS

- Cola = {A}

inicial = A

visitado[inicial]=true

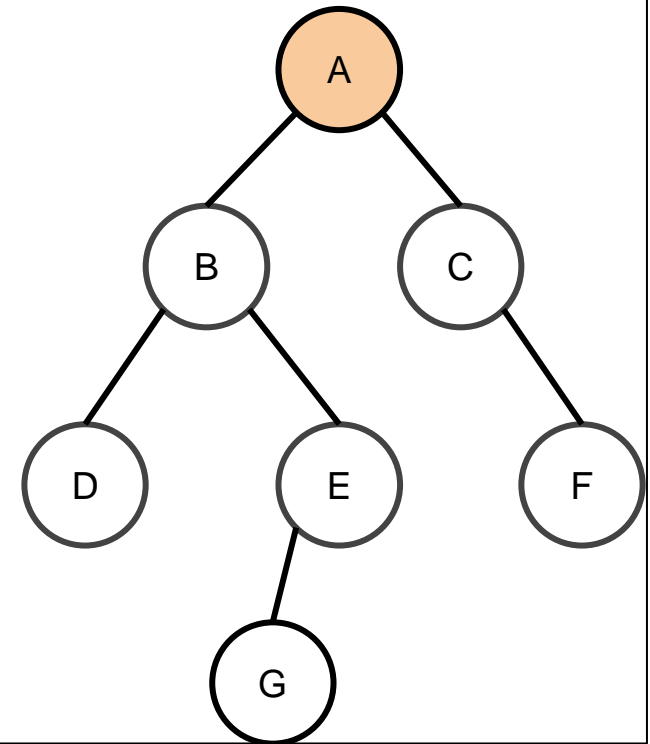
cola.add(inicial)



Grafos - BFS

- Recorremos los vértices

```
mientras(cola.size() > 0)
  v = cola.extraer()
  para cada ady de v:
    if(no visitado[ady])
      visitado[ady]=true
      cola.add(ady)
```



Grafos - BFS

- Cola = {}
- Sacamos A

mientras(`cola.size() > 0`)

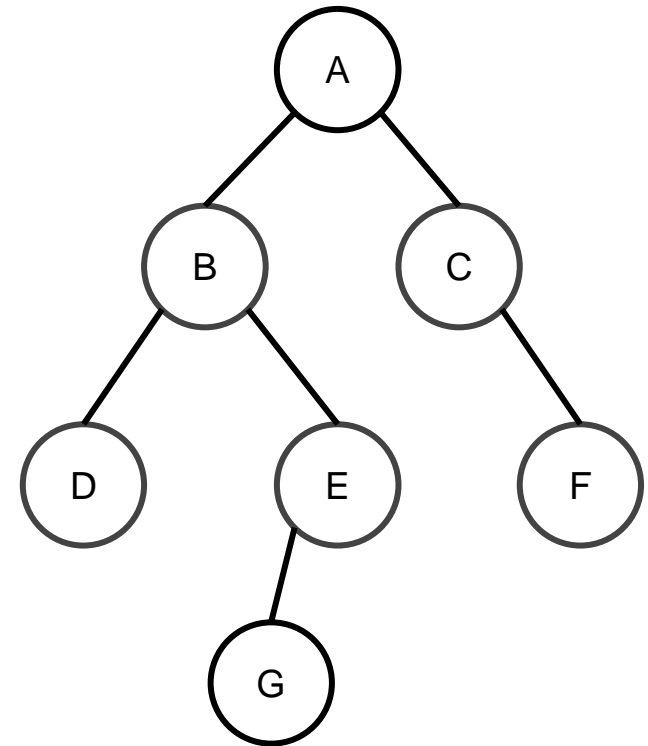
`v = cola.extraer()`

para cada ady de v:

if(`no visitado[ady]`)

`visitado[ady]=true`

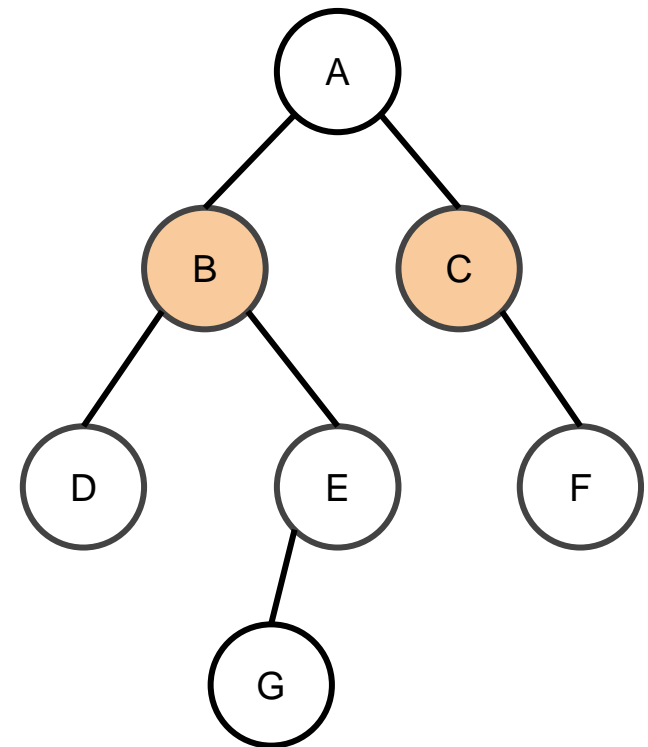
`cola.add(ady)`



Grafos - BFS

- Cola = {B,C}

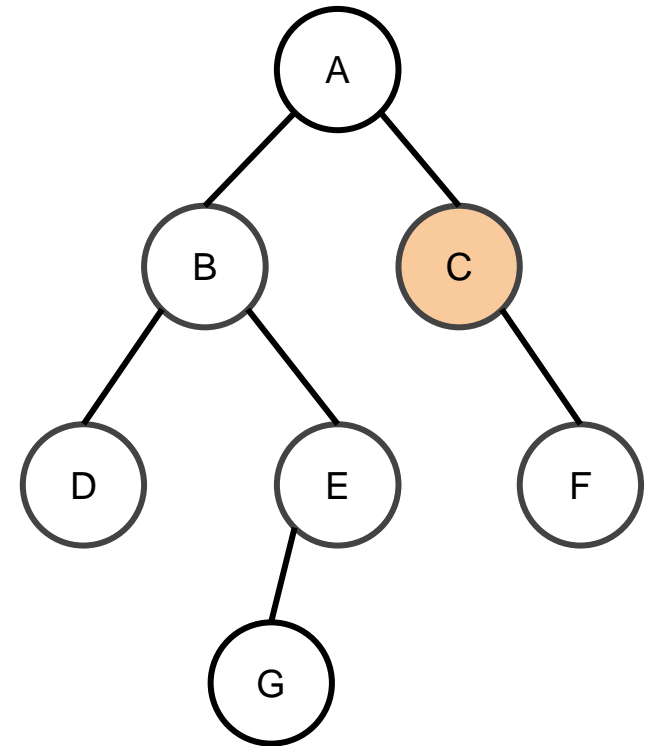
```
mientras (cola.size() > 0)
    v = cola.extraer()
    para cada ady de v:
        if (no visitado[ady])
            visitado[ady] = true
            cola.add(ady)
```



Grafos - BFS

- Cola = {C}
- Sacamos B

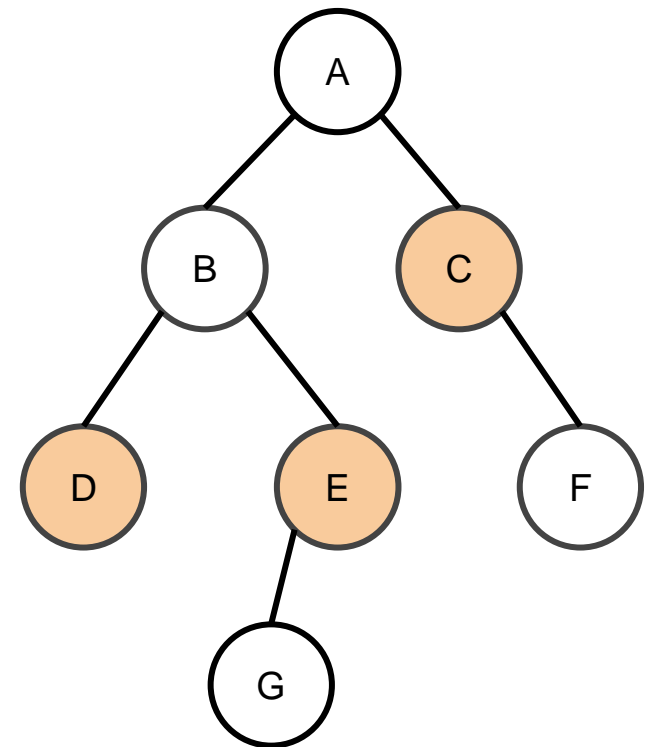
```
mientras(cola.size() > 0)
    v = cola.extraer()
    para cada ady de v:
        if(no visitado[ady])
            visitado[ady]=true
            cola.add(ady)
```



Grafos - BFS

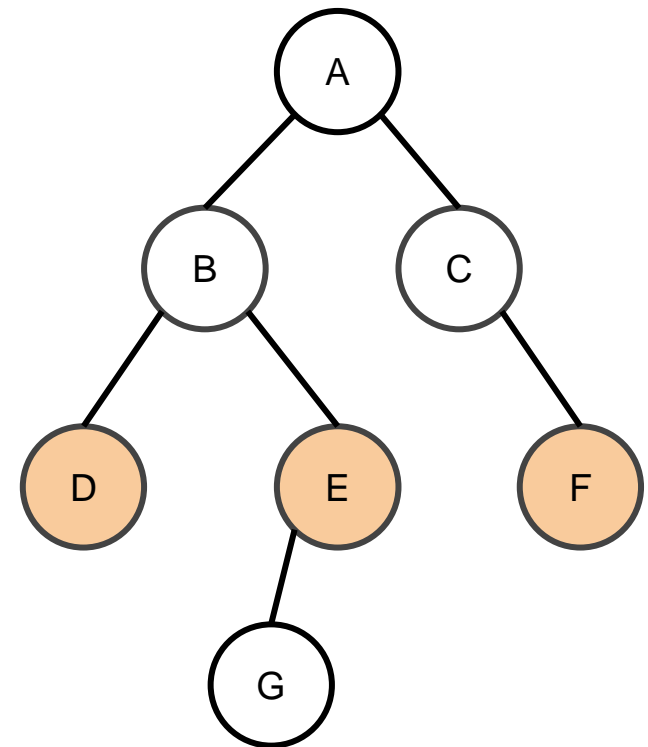
- Cola = {C, D, E}

```
mientras(col.size() > 0)
    v = cola.extraer()
    para cada ady de v:
        if(no visitado[ady])
            visitado[ady]=true
            cola.add(ady)
```



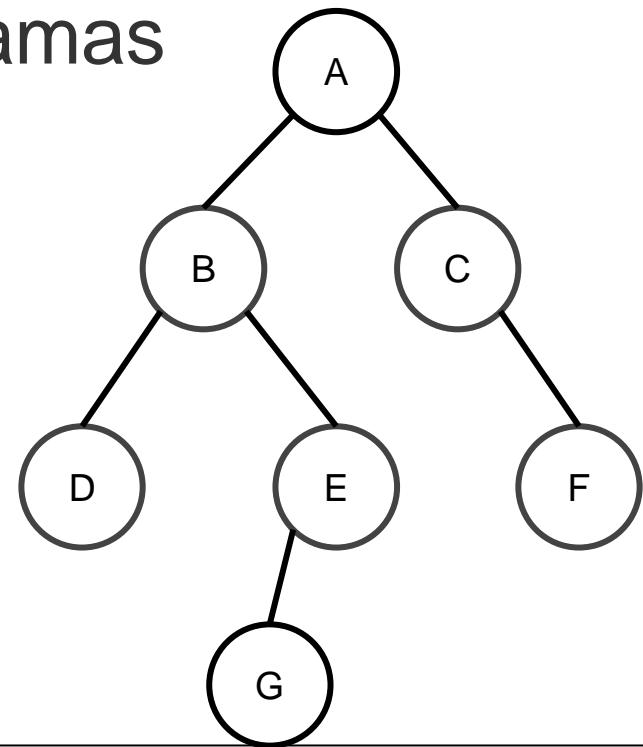
Grafos - BFS

- Cola = {D, E, **F**}
- Sacamos C, Metemos F
mientras(`cola.size() > 0`)
 `v = cola.extraer()`
 para cada ady de v:
 if(`no visitado[ady]`)
 `visitado[ady]=true`
 `cola.add(ady)`



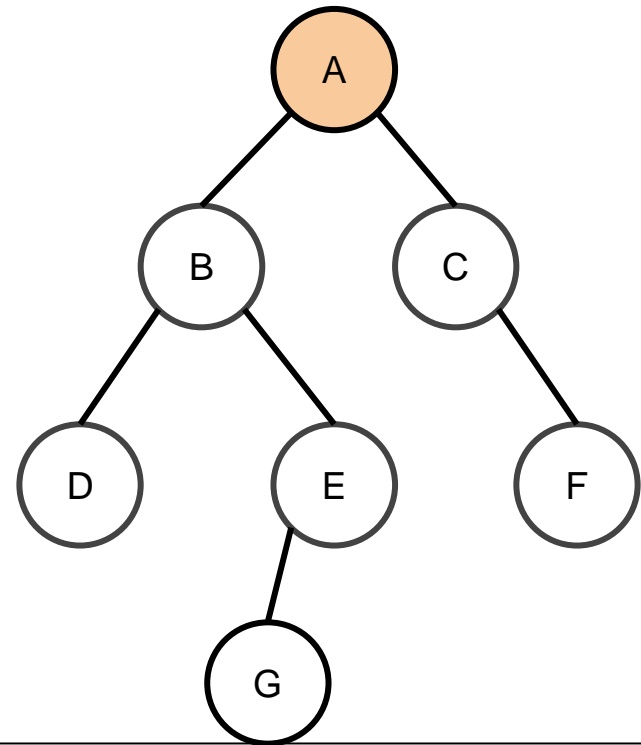
Grafos - DFS

- Recorrido en profundidad
- Equivalente a recorrer ramas



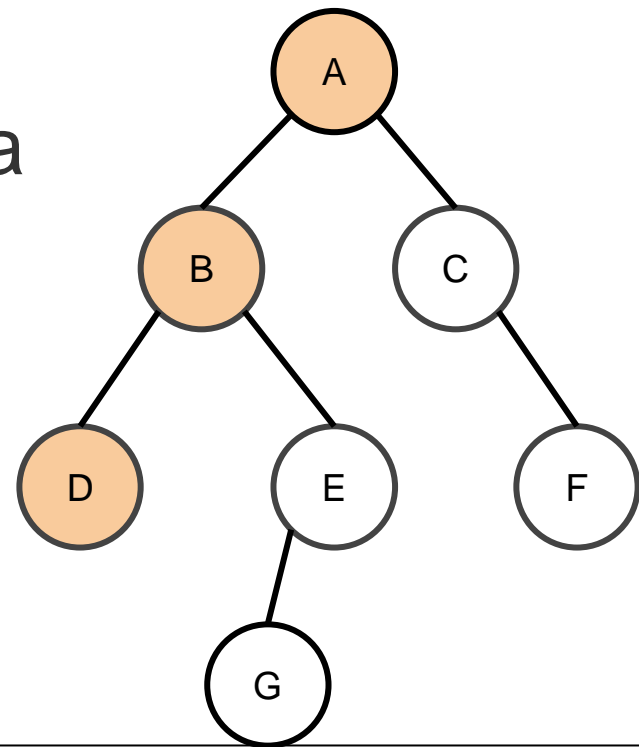
Grafos - DFS

- Recorrido en profundidad
- Seleccionamos A



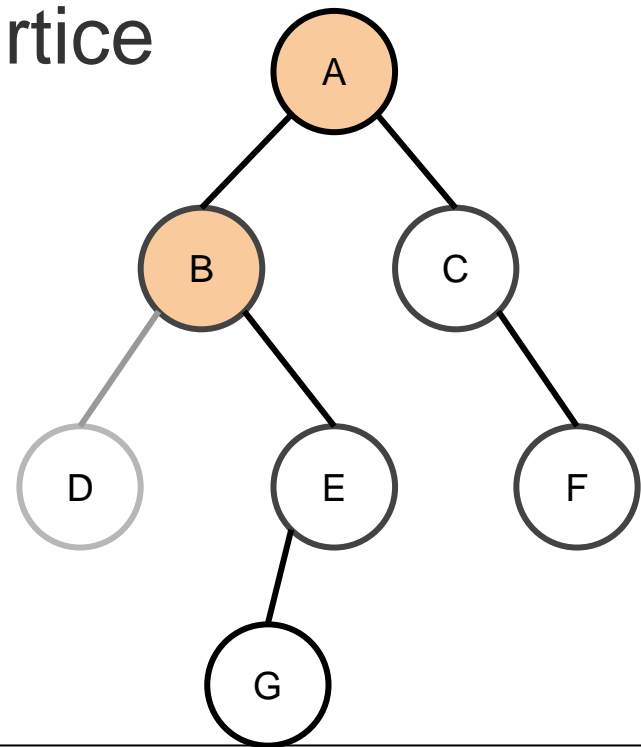
Grafos - DFS

- Recorrido en profundidad
- Seleccionamos A
 - Recorreremos una rama hasta el final



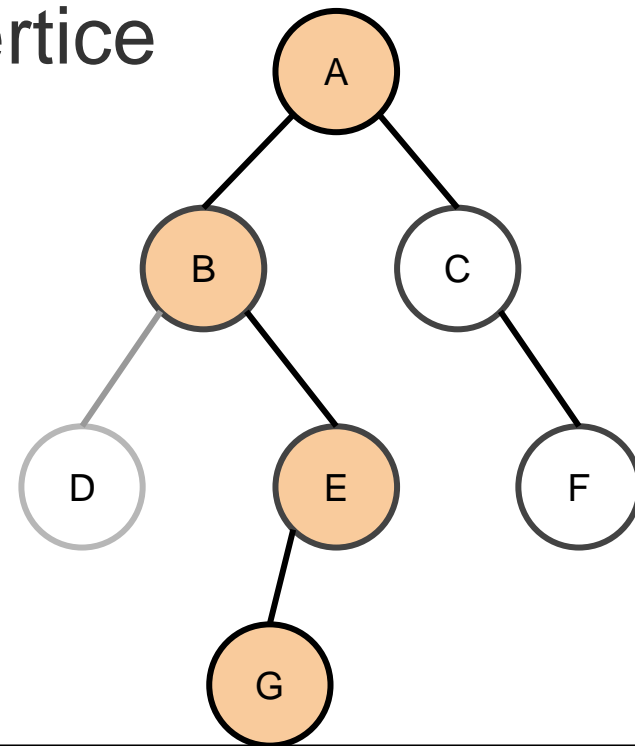
Grafos - DFS

- Recorrido en profundidad
- volvemos al siguiente vértice con adyacentes (B)



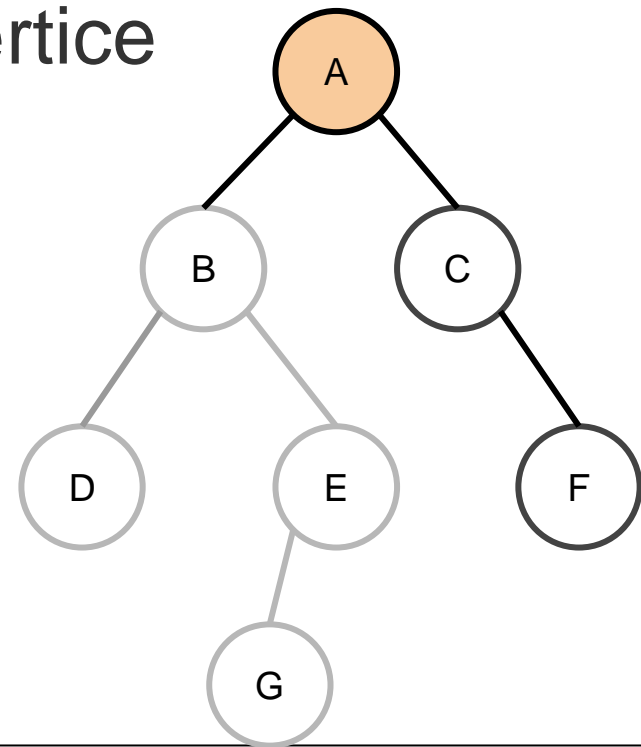
Grafos - DFS

- Recorrido en profundidad
- volvemos al siguiente vértice con adyacentes (B)
 - recorreremos la nueva rama hasta el final



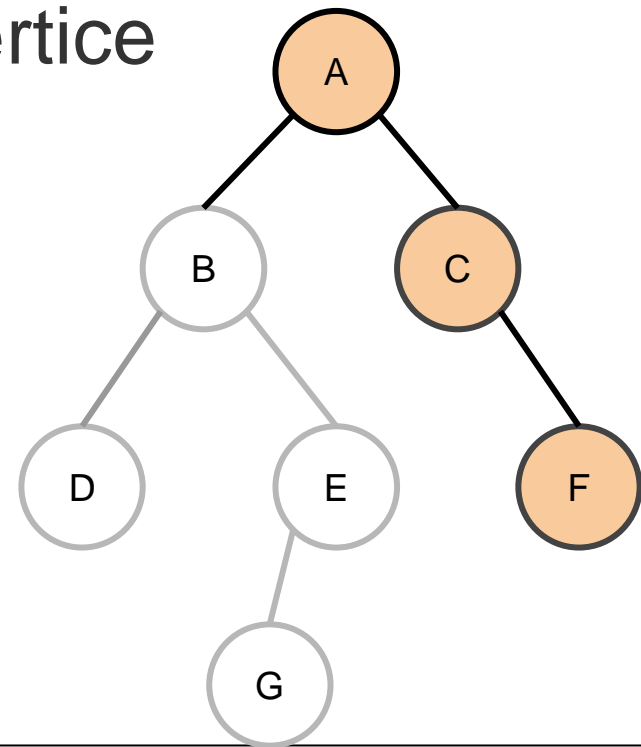
Grafos - DFS

- Recorrido en profundidad
- volvemos al siguiente vértice con adyacentes (A)



Grafos - DFS

- Recorrido en profundidad
- volvemos al siguiente vértice con adyacentes (A)



Grafos - DFS

- Implementación
 - Array de valores booleanos (visitados)
 - Pila de vértices a explorar
 - Se procesa el más reciente primero
 - Acumulamos los más antiguos para el final

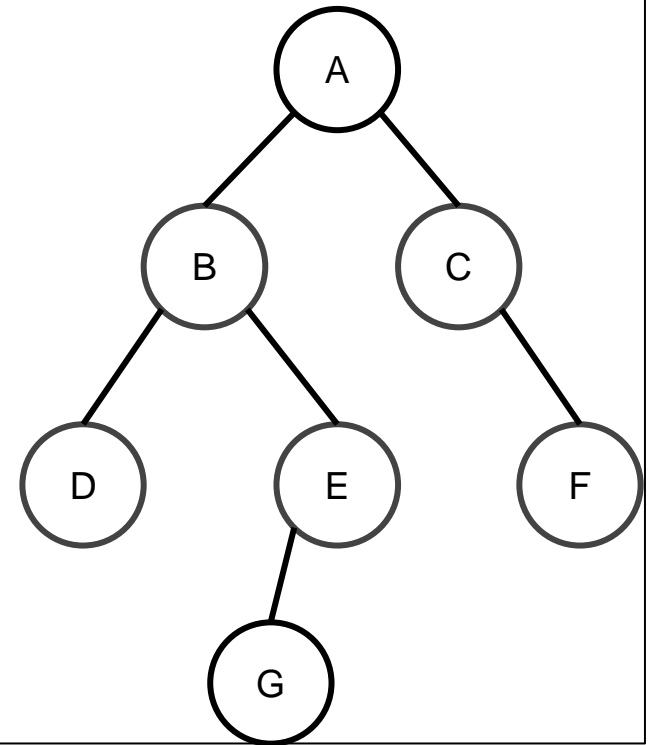
Grafos - DFS

- Inicialización: Elegimos un vértice inicial

`inicial = A`

`visitado[inicial]=true`

`pila.add(inicial)`



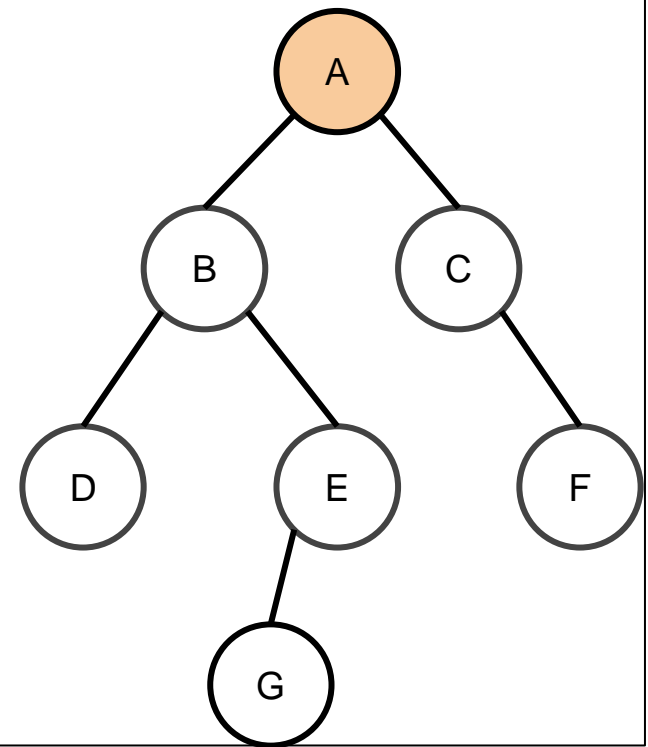
Grafos - DFS

- Pila = {A} \Leftarrow cima de la pila por la derecha

inicial = A

visitado[inicial]=true

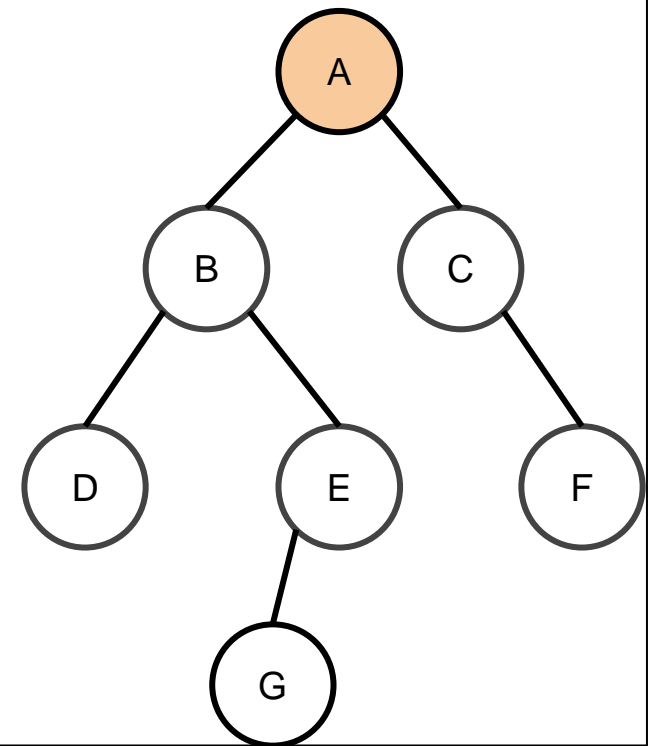
pila.add(inicial)



Grafos - DFS

- Recorremos los vértices

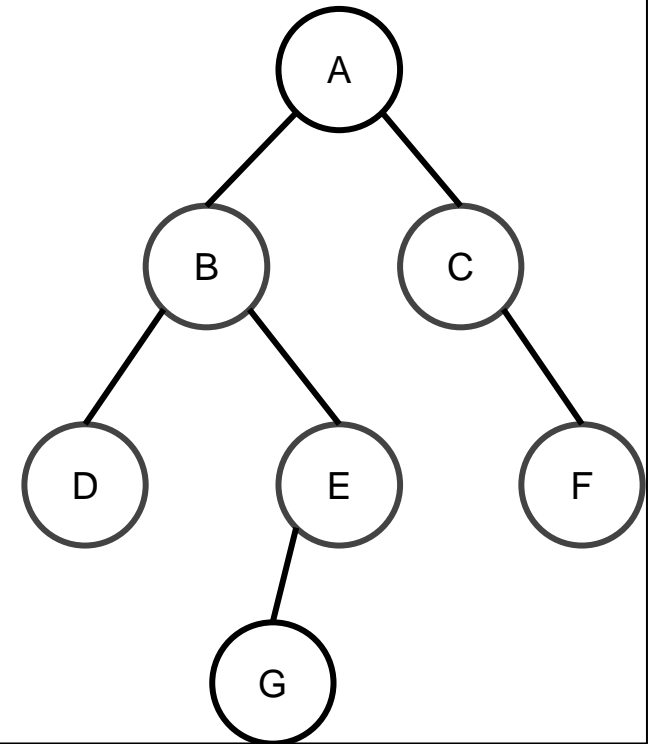
```
mientras(pila.size() > 0)
  v = pila.extraer()
  para cada ady de v:
    if(no visitado[ady])
      visitado[ady]=true
      pila.add(ady)
```



Grafos - DFS

- Pila = {}
- Sacamos A

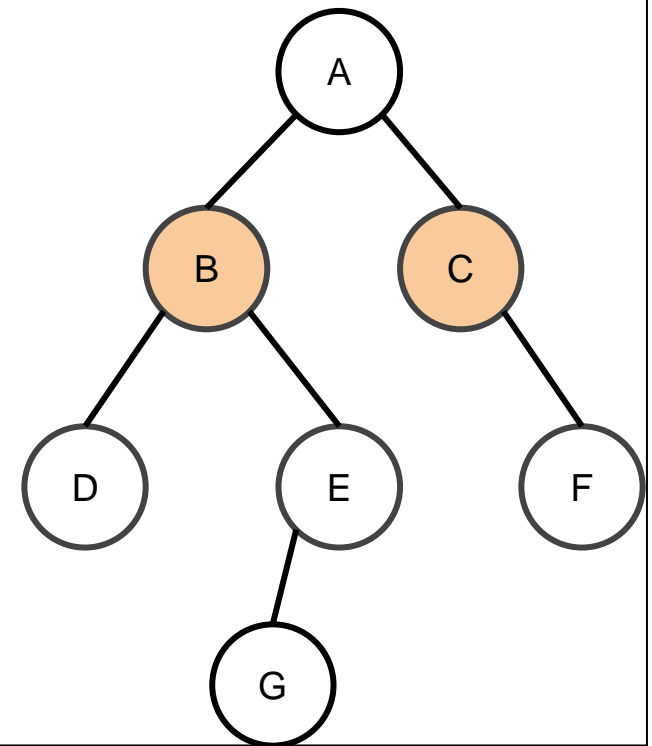
```
mientras(pila.size() > 0)
  v = pila.extraer()
  para cada ady de v:
    if(no visitado[ady])
      visitado[ady]=true
      pila.add(ady)
```



Grafos - DFS

- Pila = {B,C}

```
mientras(pila.size() > 0)
  v = pila.extraer()
  para cada ady de v:
    if(no visitado[ady])
      visitado[ady]=true
      pila.add(ady)
```



Grafos - DFS

- Pila = {B}

- Sacar C

mientras(pila.size() > 0)

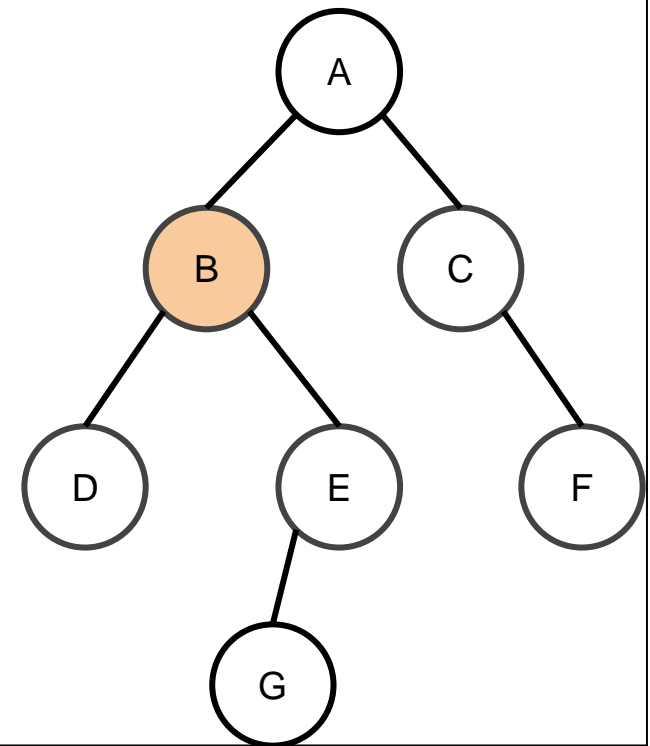
v = pila.extraer()

para cada ady de v:

if(no visitado[ady])

visitado[ady]=true

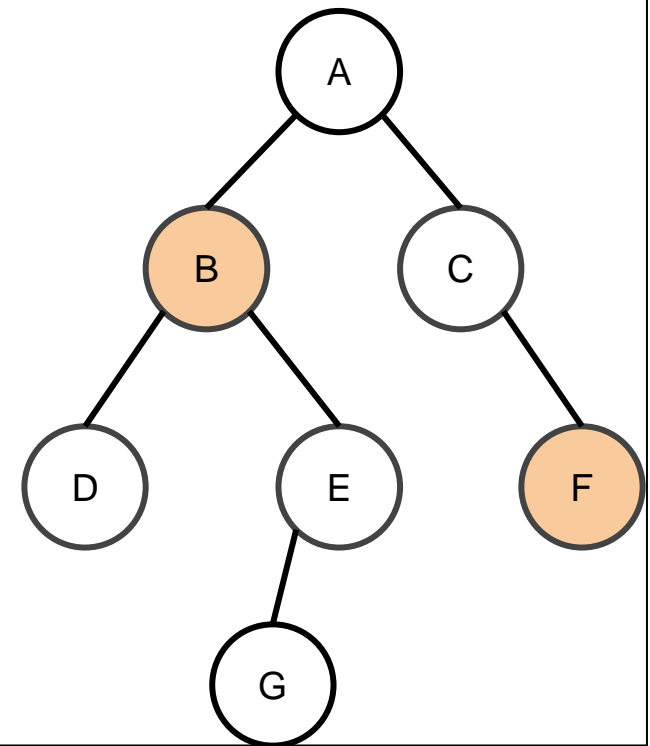
pila.add(ady)



Grafos - DFS

- Pila = {B,**F**}

```
mientras(pila.size() > 0)
  v = pila.extraer()
  para cada ady de v:
    if(no visitado[ady])
      visitado[ady]=true
      pila.add(ady)
```



Grafos - DFS

- Pila = {B}

- Sacar F

mientras(pila.size() > 0)

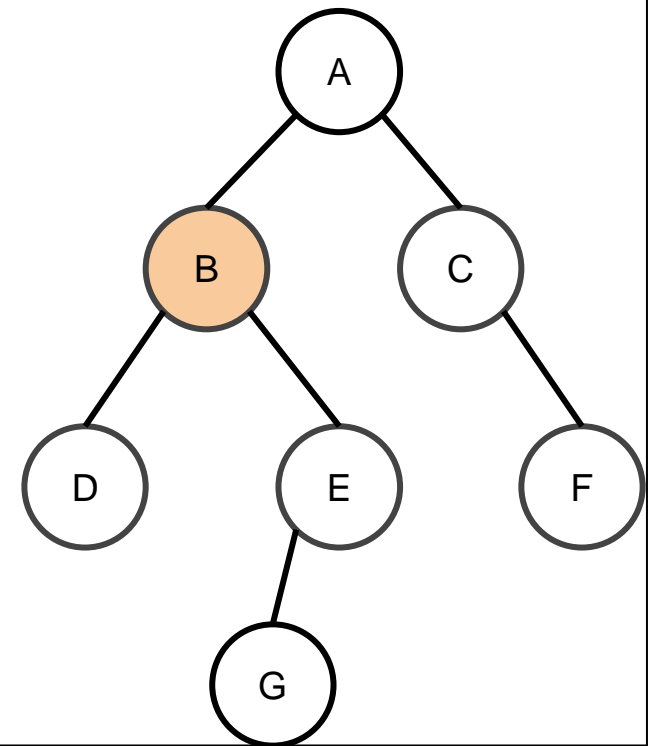
v = pila.extraer()

para cada ady de v:

if(no visitado[ady])

visitado[ady]=true

pila.add(ady)



Grafos - DFS

- Pila = {D,E}
- Sacar B, Meter D,E

mientras(pila.size() > 0)

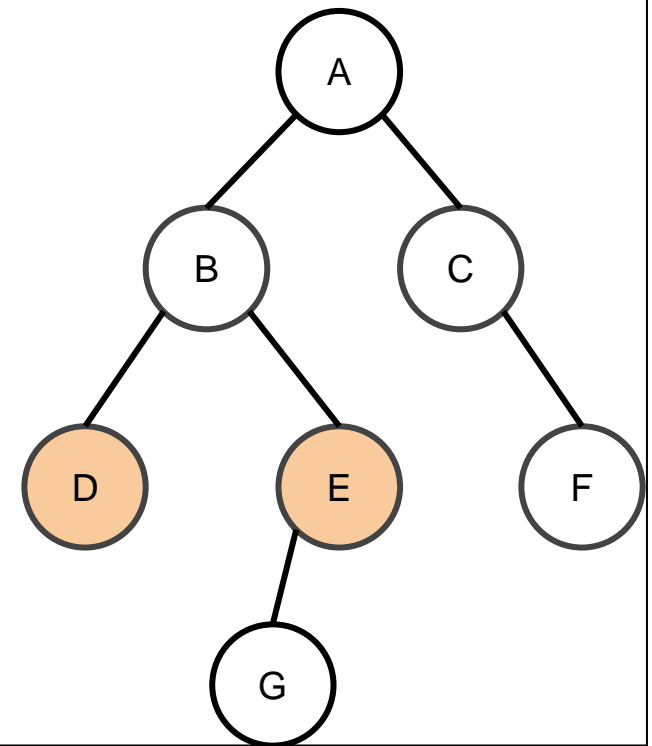
 v = pila.extraer()

 para cada ady de v:

 if(no visitado[ady])

 visitado[ady]=true

 pila.add(ady)



Grafos - DFS

- Pila = {D, G}

- Sacar E, Meter G

mientras(pila.size() > 0)

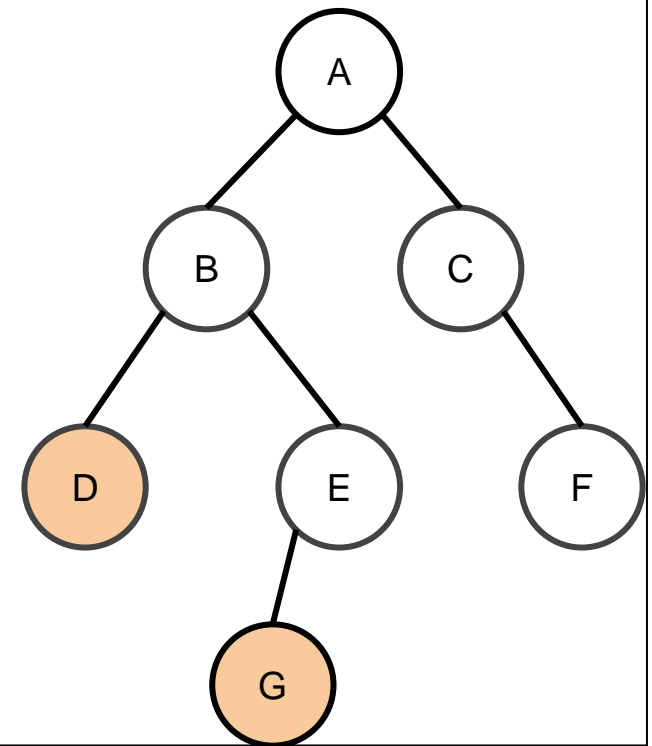
v = pila.extraer()

para cada ady de v:

if(no visitado[ady])

visitado[ady]=true

pila.add(ady)



Grafos - DFS

- También se puede utilizar la pila de sistema (recursión) para recorrer el grafo

DFS(v)

visitado[v] = true

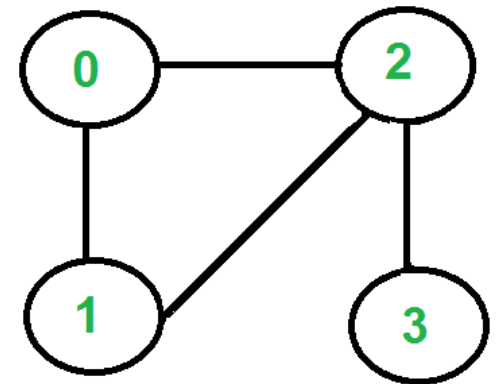
para cada ady de v:

si (no visitado[ady])

DFS(ady)

Grafos - Eulerianos

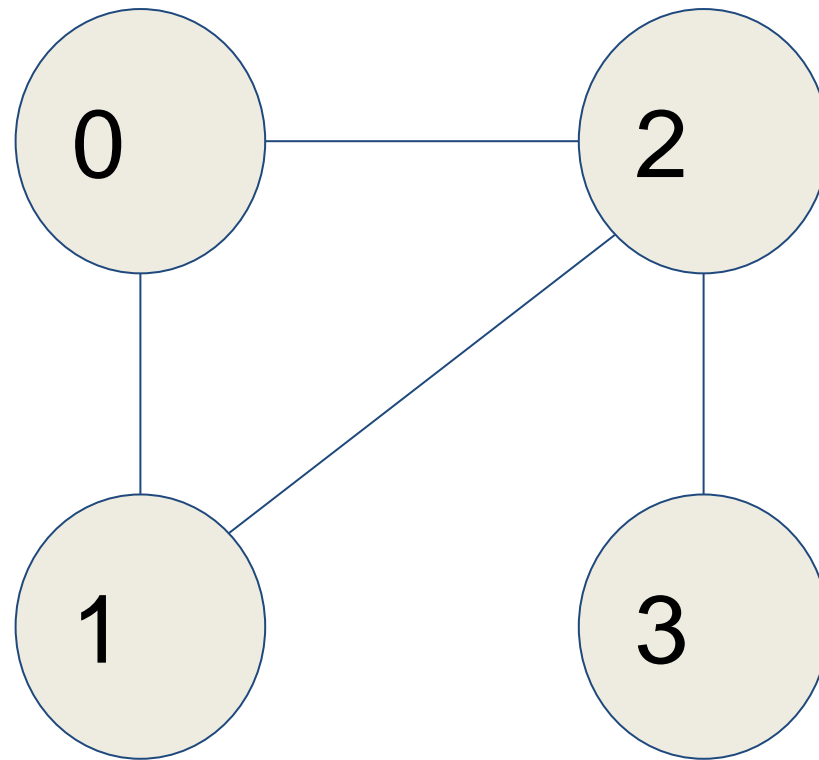
- Camino euleriano
 - ¿Se puede recorrer un grafo de manera que solo se recorra cada una de sus aristas solo **una** vez?



Grafos - Eulerianos

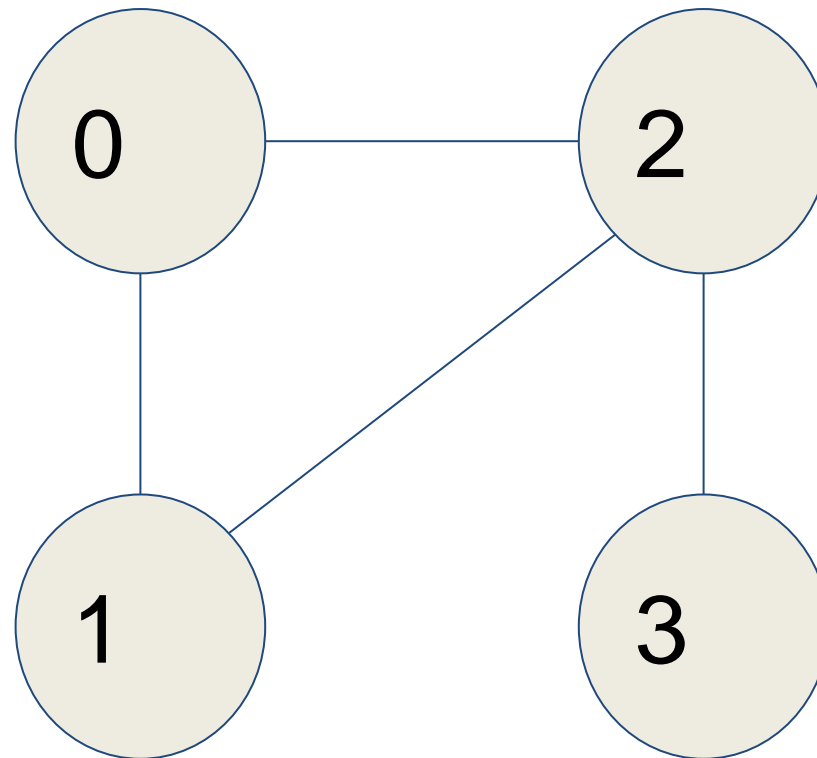
- Camino euleriano
 - Sea $C(v)$ el número de aristas que tiene el vértice v
 - Es camino euleriano si todos los vértices cumplen que $C(v)$ es par
 - Ó si $C(v)$ es impar en solo 2 vértices

Grafos - Eulerianos



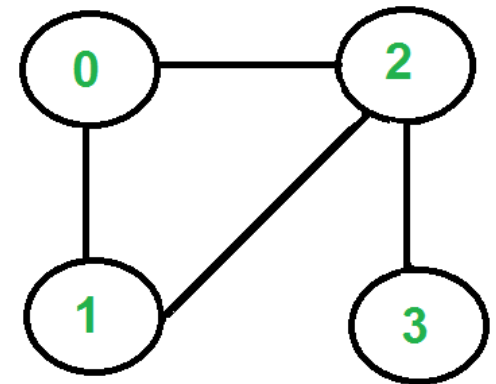
Grafos - Eulerianos

3 -> 2
2 -> 1
1 -> 0
0 -> 2



Grafos - Eulerianos

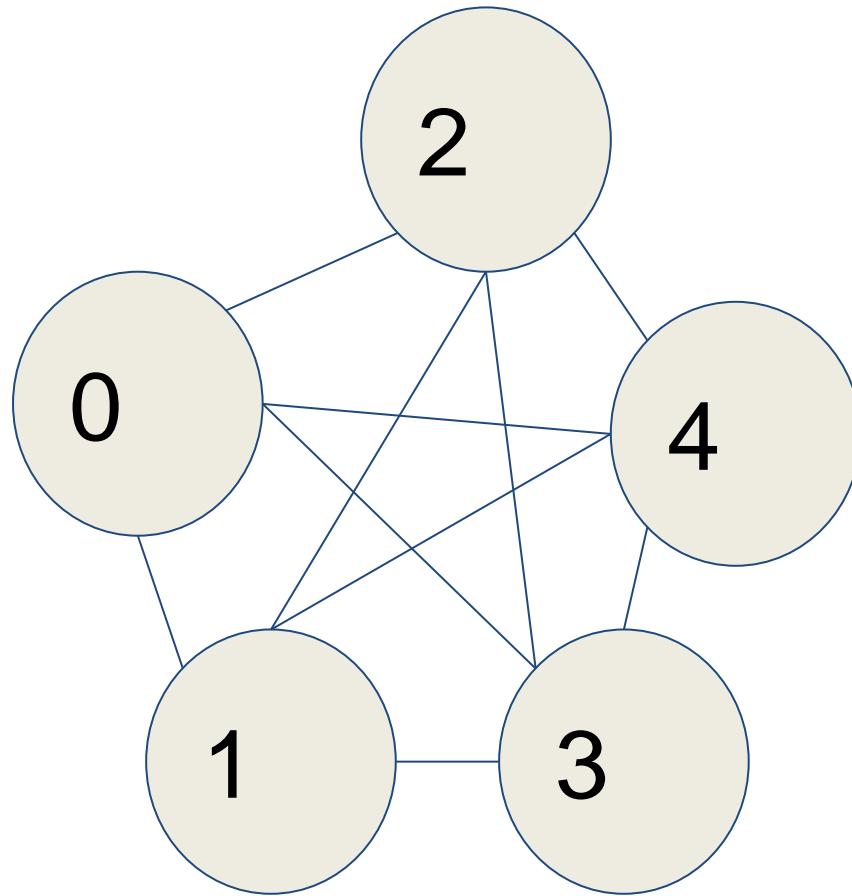
- Ciclo euleriano
 - ¿Se puede recorrer un grafo de manera que solo se recorra cada una de sus aristas solo **una** vez y llegar al mismo punto de inicio?



Grafos - Eulerianos

- Camino euleriano
 - Sea $C(v)$ el número de aristas que tiene el vértice v
 - Es camino euleriano si todos los vértices cumplen que $C(v)$ es par

Grafos - Eulerianos



Grafos - Eulerianos

0 -> 1

1 -> 2

2 -> 3

3 -> 4

4 -> 1

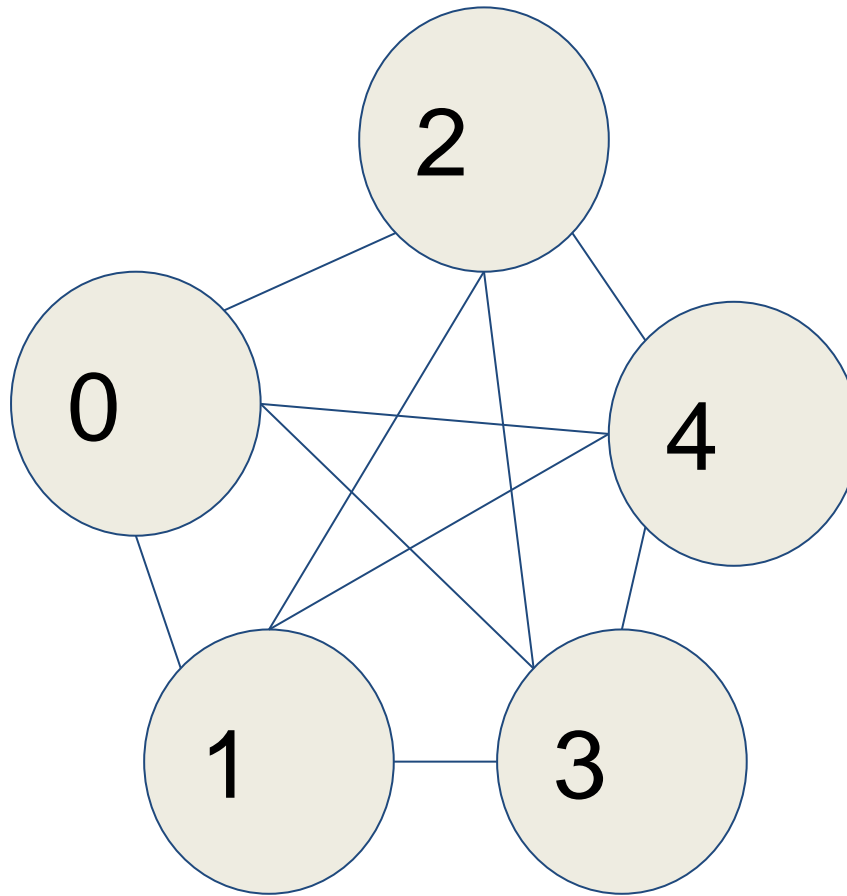
1 -> 3

3 -> 0

0 -> 2

2 -> 4

4 -> 0



Grafos | Camino y ciclo Hamiltoniano

- Recorriendo solo una vez todos los nodos del grafo
 - (Camino) Recorrer todos los nodos del grafo
 - (Ciclo) Recorrer todos los nodos del grafo y llegar al mismo punto de inicio

Grafos | Camino y ciclo Hamiltoniano

- Camino/Ciclo euleriano es trivial
- Hamiltoniano es un algoritmo NP-Completo
- Noción de máscara de bits
 - Un entero puede ser representado por hasta 32 bits
 - Utilizar el mismo principio para saber qué nodo hemos visitado

Grafos | Camino y ciclo Hamiltoniano

- Si tuviésemos 3 nodos y estuviésemos interesados en chequear un ciclo hamiltoniano tendríamos que usar el entero 7 (2^3-1), cuya representación de bits es 111
- Por cada nodo que visitemos lo marcamos a 0
 - `mask = 7 // 111`
 - `mask ^ (1<<i)` donde i es el nodo

Grafos | Camino y ciclo Hamiltoniano

- Recordemos la tabla de verdad de XOR
 - $1 \text{ XOR } 1 = 0$
 - $0 \text{ XOR } 1 = 1$
 - $1 \text{ XOR } 0 = 1$
 - $0 \text{ XOR } 0 = 0$

Grafos | Camino y ciclo Hamiltoniano

- Si queremos saber si el i -ésimo bit está encendido:
 - $\text{mask} \& (1 \ll i)$
 - i. Desplazamos 1 i veces a la izquierda
 - ii. Para $i=2$; 100 (4)
 - iii. $7 \& 4 = 111 \& 100 \Rightarrow (4)$
 - iv. Mientras que $\text{mask} \& (1 \ll i)$ no tome un valor de 0, el i -ésimo bit está encendido

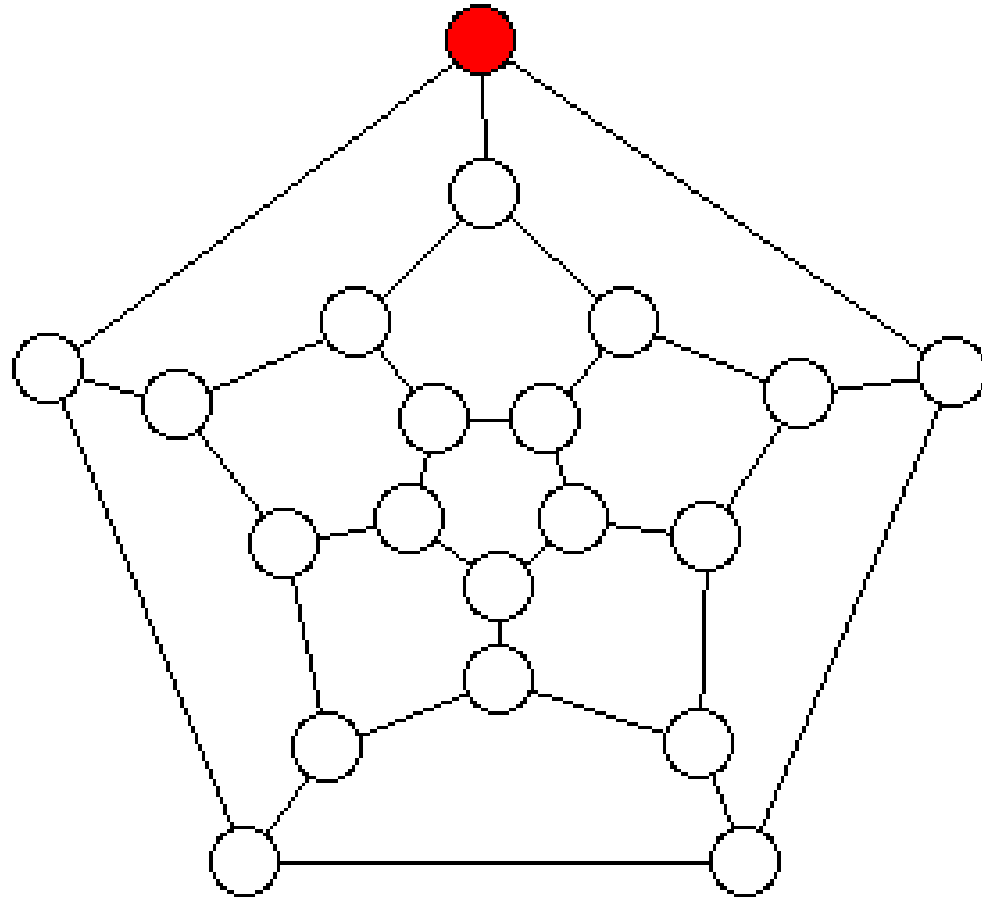
Grafos | Camino y ciclo Hamiltoniano

- Si queremos convertir el i -ésimo bit a 0 (sabiendo que está encendido de antes):
 - $\text{mask} \wedge (1 \ll i)$
 - i. Desplazamos 1 i veces a la izquierda
 - ii. Para $i=2$; 100 (4)
 - iii. $7 \wedge 4 = 111 \wedge 100 \Rightarrow (011)$

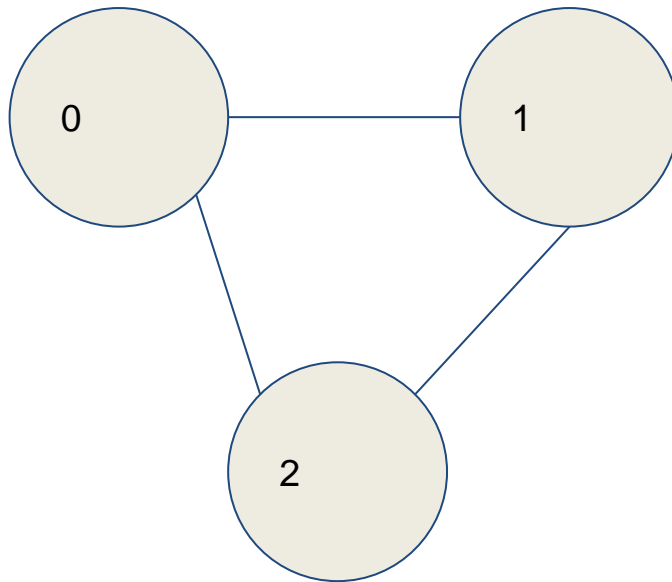
Grafos | Camino y ciclo Hamiltoniano

- En caso del camino hamiltoniano si $mask=0$ hemos terminado
- En caso de ciclo si $mask=0$ tenemos que comprobar que el nodo actual es igual al nodo de inicio

Grafos | Camino y ciclo Hamiltoniano

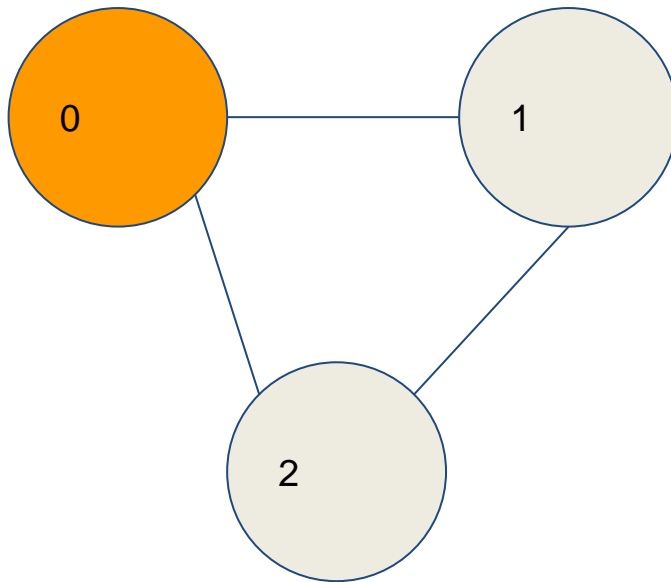


Grafos | Camino y ciclo Hamiltoniano



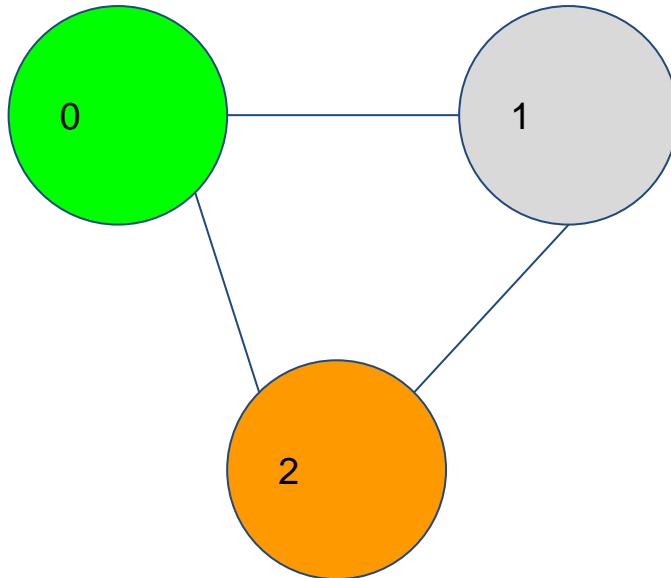
NODO=0,
MASK=111₂

Grafos | Camino y ciclo Hamiltoniano



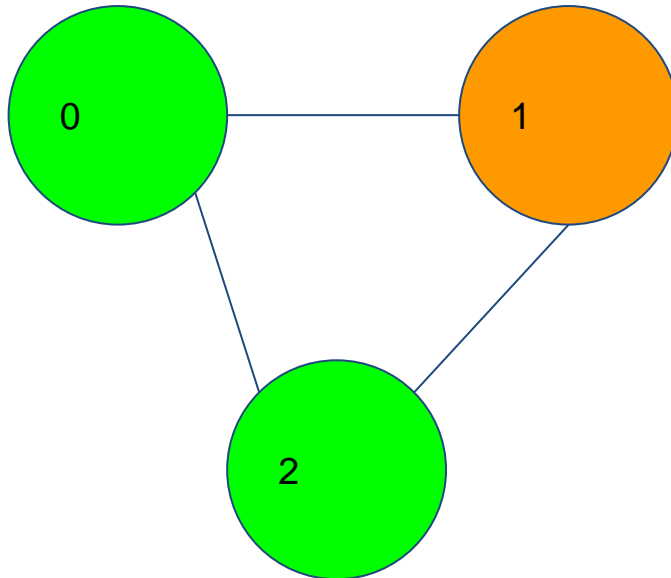
NODO=0,
MASK=111₂
2⁰ = 1
111 & 001 > 0?

Grafos | Camino y ciclo Hamiltoniano



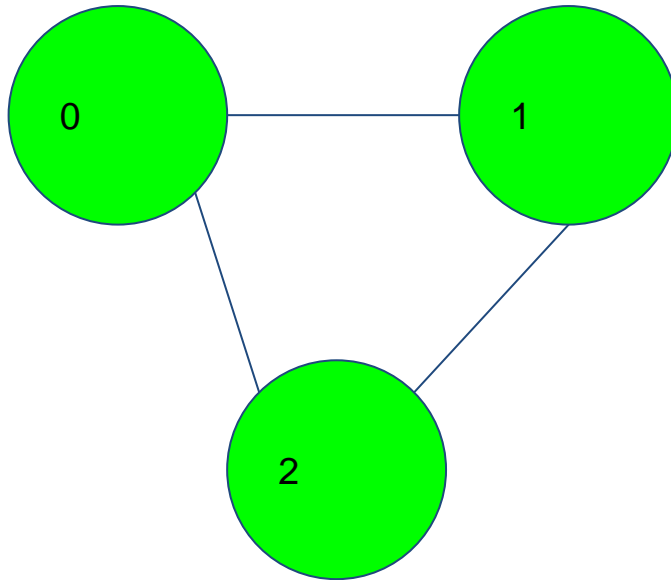
NODO=2,
MASK=110₂
2² = 4 (100)
110 & 100 > 0?

Grafos | Camino y ciclo Hamiltoniano



NODO=1,
MASK=010₂
2¹ = 2 (010)
010 & 010 > 0?

Grafos | Camino y ciclo Hamiltoniano



**NODO=X,
MASK=000₂
Es camino
Hamiltoniano**

¿Es también ciclo?

Grafos | Bipartito

- Es un grafo G que se puede separar en dos conjuntos U y V tal que la unión de U y V son todos los nodos y la intersección de los mismos es vacío
 - ¿Un árbol es bipartito?

Grafos | Bipartito

- Para probar que un grafo es bipartito solo falta hacer un recorrido dentro del grafo y “pintarlo” con uno de los dos colores, llevando siempre en cuenta que debes cambiar el color por nodo vecino
- Si encuentras un nodo vecino que tenga el mismo color que el actual, ¡no puede ser un grafo bipartito!

Grafos | Bipartito

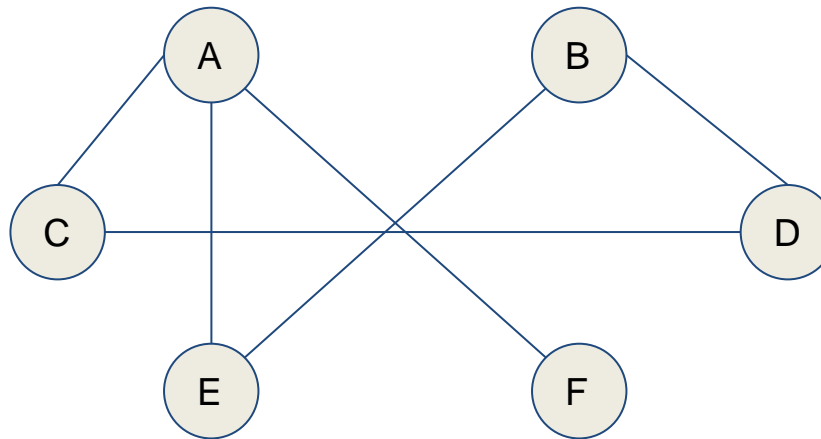
Con BFS

iniciando en A

$V = [0, 0, 0, 0, 0, 0]$

$C = [0, 0, 0, 0, 0, 0]$

$Q = [A]$



Grafos | Bipartito

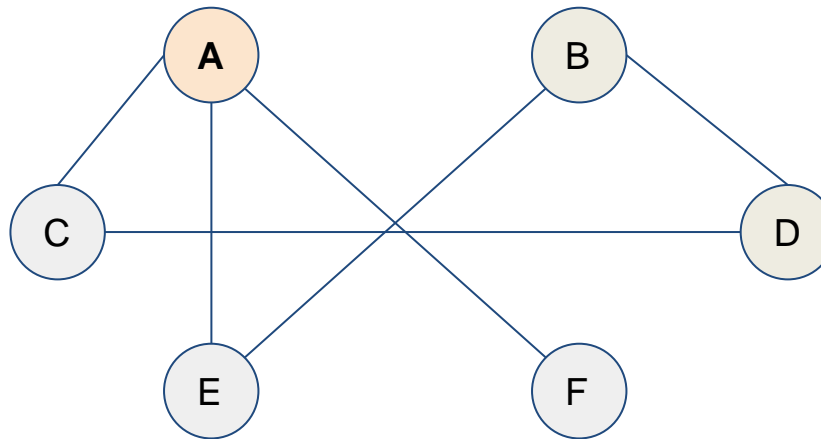
Con BFS

iniciando en A

$V = [1, 0, 0, 0, 0, 0]$

$C = [1, 0, 0, 0, 0, 0]$

$Q = [A]$



Grafos | Bipartito

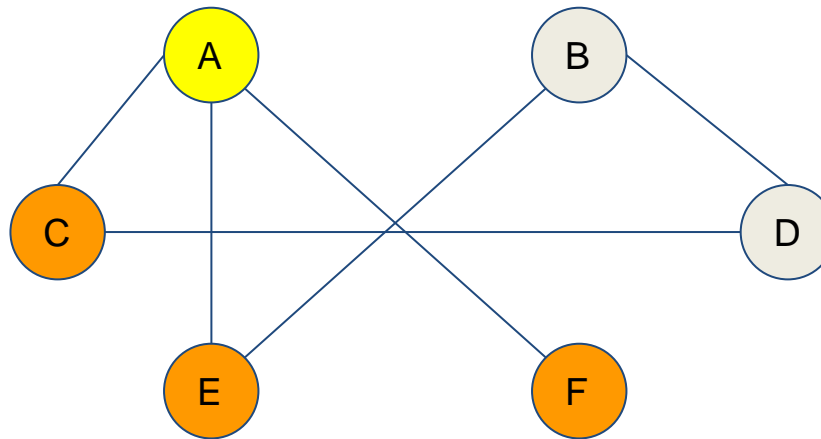
Con BFS

iniciando en A

$V = [1, 0, 0, 0, 0, 0]$

$C = [1, 0, 2, 0, 2, 2]$

$Q = [C, E, F]$



Grafos | Bipartito

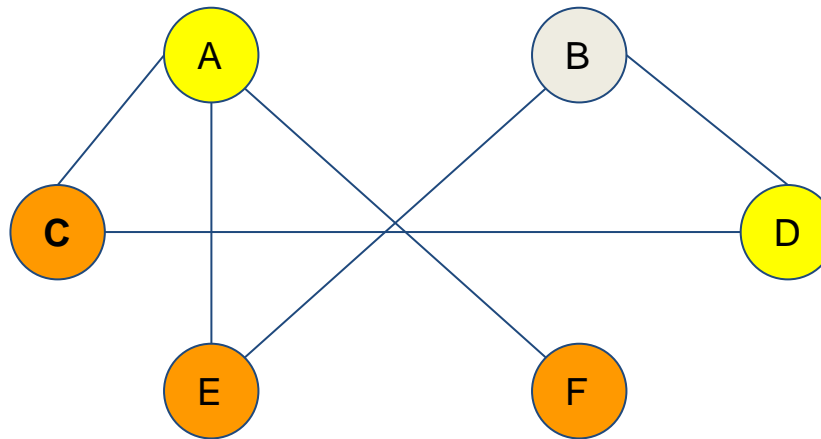
Con BFS

iniciando en A

$V = [1, 0, 1, 0, 0, 0]$

$C = [1, 0, 2, 1, 2, 2]$

$Q = [E, F, D]$



Grafos | Bipartito

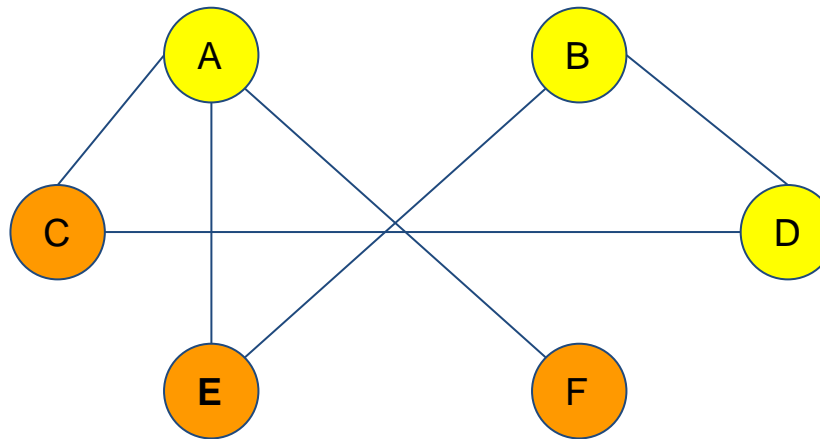
Con BFS

iniciando en A

$V = [1, 0, 1, 0, 1, 0]$

$C = [1, 1, 2, 1, 2, 2]$

$Q = [F, D, B]$



Grafos | Bipartito

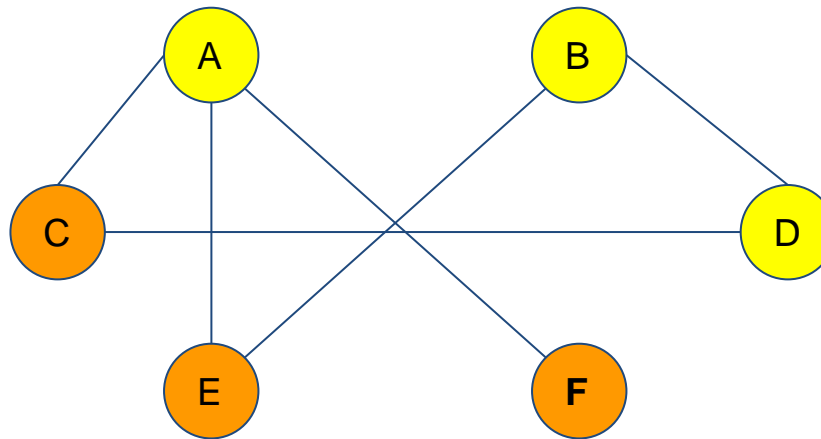
Con BFS

iniciando en A

$V = [1, 0, 1, 0, 1, 1]$

$C = [1, 1, 2, 1, 2, 2]$

$Q = [D, B]$



Grafos | Bipartito

Con BFS

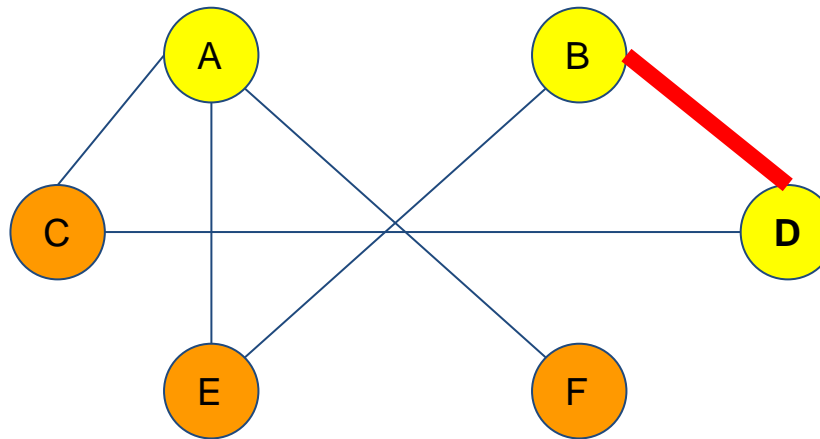
iniciando en A

$V = [1, 0, 1, 1, 1, 1]$

$C = [1, 1, 2, 1, 2, 2]$

$Q = [B]$

No es bipartito!



Grafos | Bipartito

- Pseudocódigo

```
isBipartite(init):  
    q = [(init, 1)]  
    v[init] = t, c[init] = 1  
    while !q.empty():  
        current = q.top(), q.pop()  
        for edge in edges(current):  
            neighbor_color = current.c == 1 ? 2 : 1  
            if c[edge.dest] == current.c:  
                return f  
            if !v[edge.dest]:  
                v[edge.dest] = t  
                c[edge.dest] = neighbor_color  
                q.push((edge.dest, neighbor_color))  
    return t
```

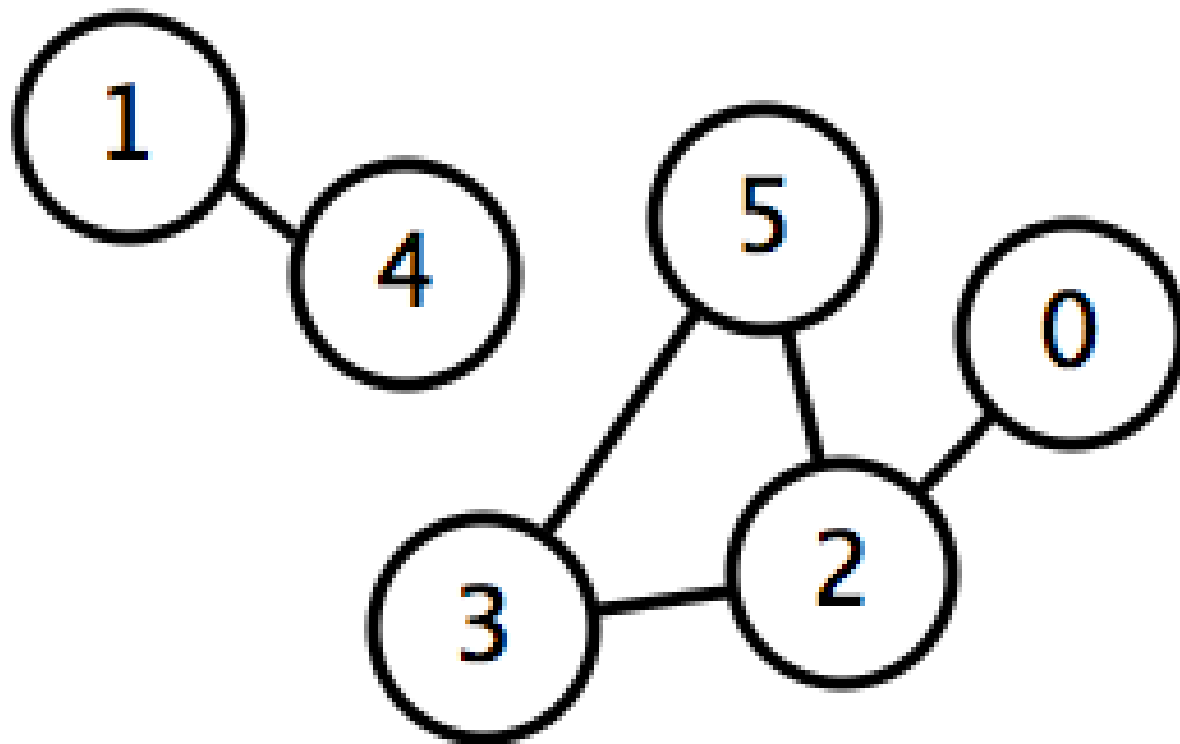
Grafos | Componentes Conexas

- Es un subgrafo donde dos vértices cualesquiera están conectados a través de uno o más caminos
- Se parte de un grafo no dirigido

Grafos | Componentes Conexas

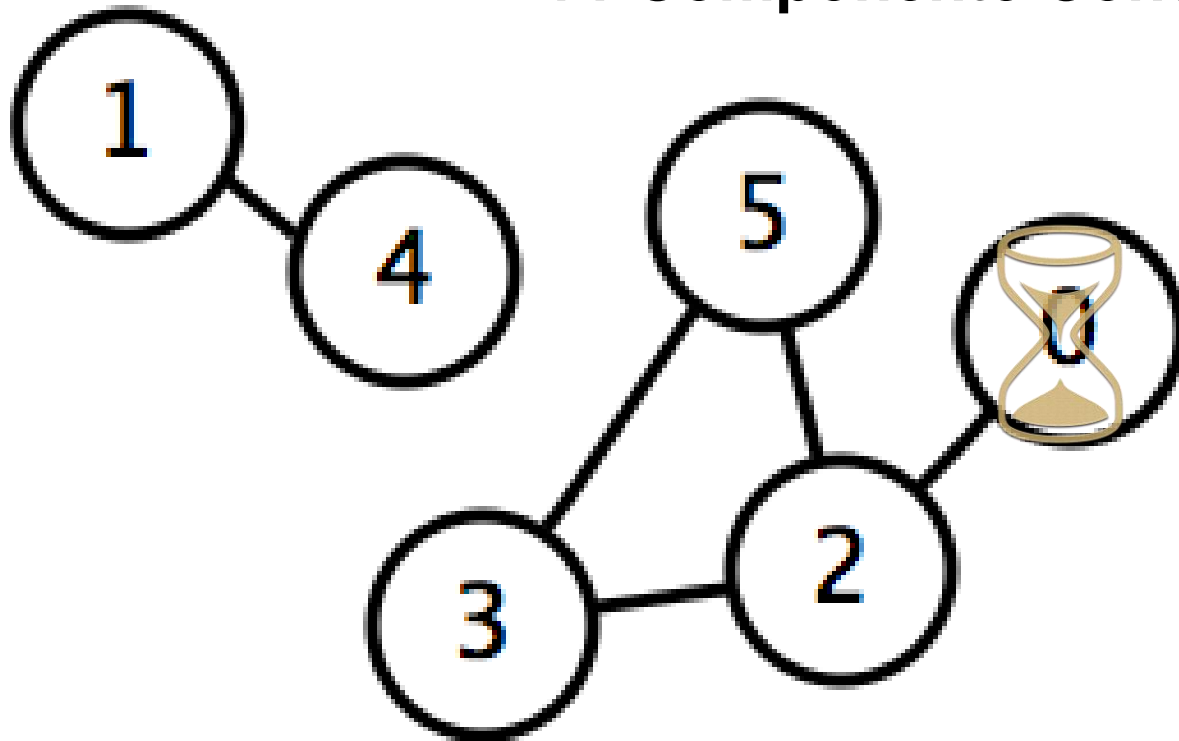
- La idea básica es hacer un BFS/DFS por cada vértice i desde $0..N$ siempre y cuando i no haya sido recorrido por un algoritmo anterior
- Se cuenta 1 y se recorre i

Grafos | Componentes Conexas

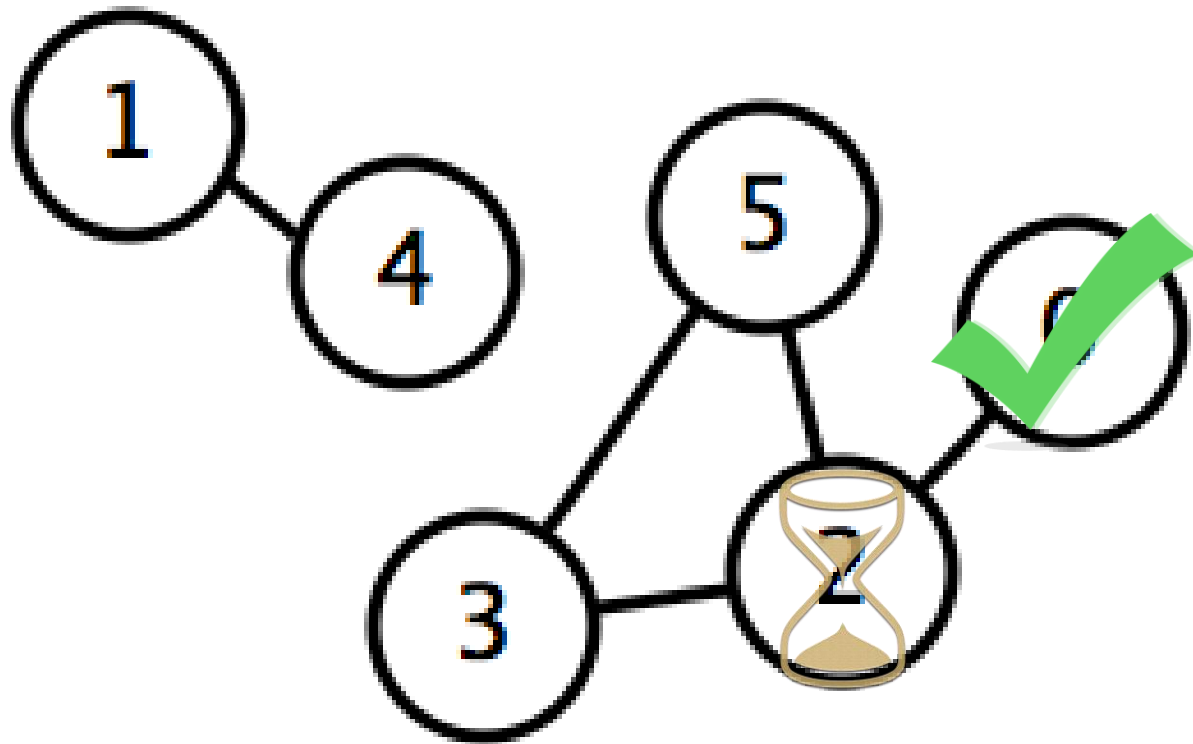


Grafos | Componentes Conexas

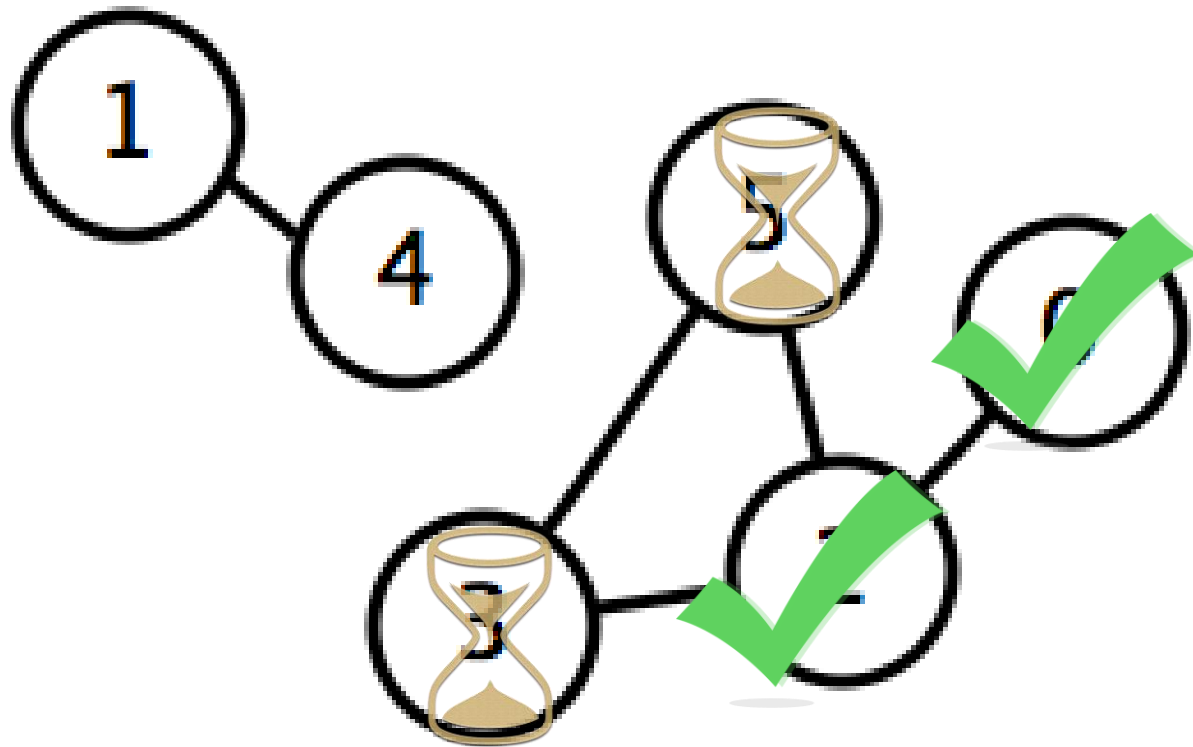
+1 Componente Conexo (1)



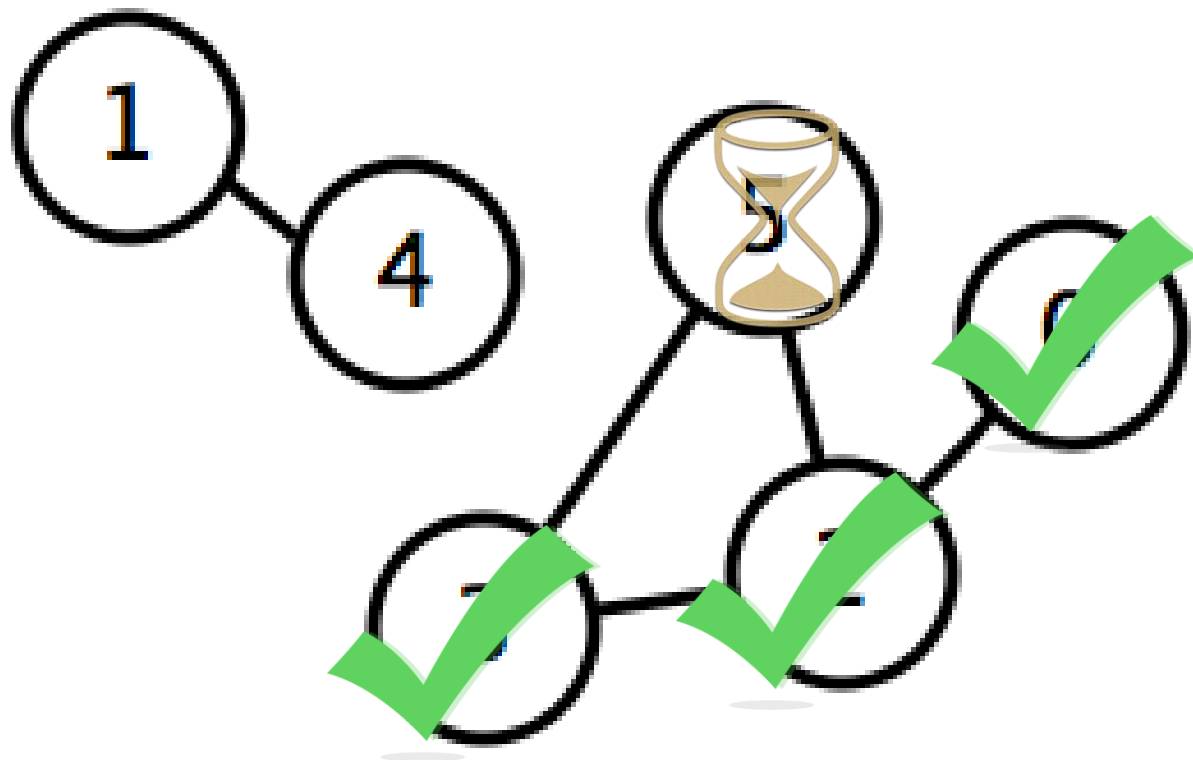
Grafos | Componentes Conexas



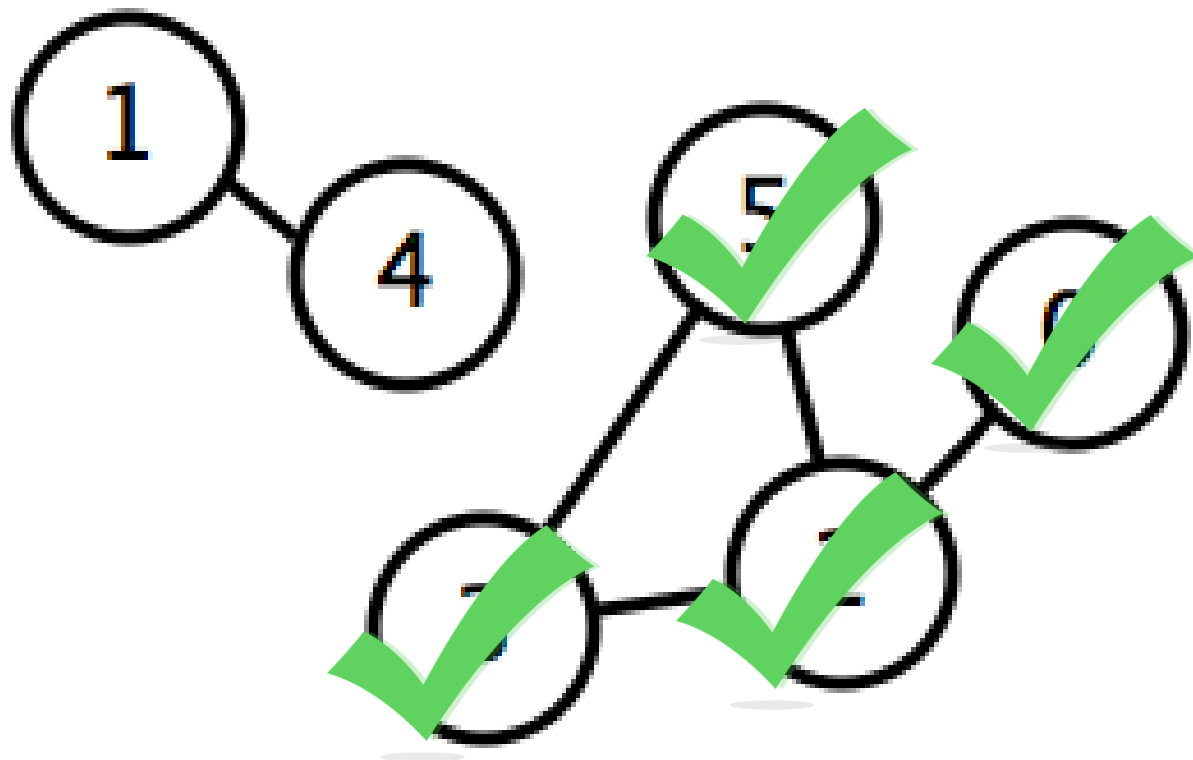
Grafos | Componentes Conexas



Grafos | Componentes Conexas

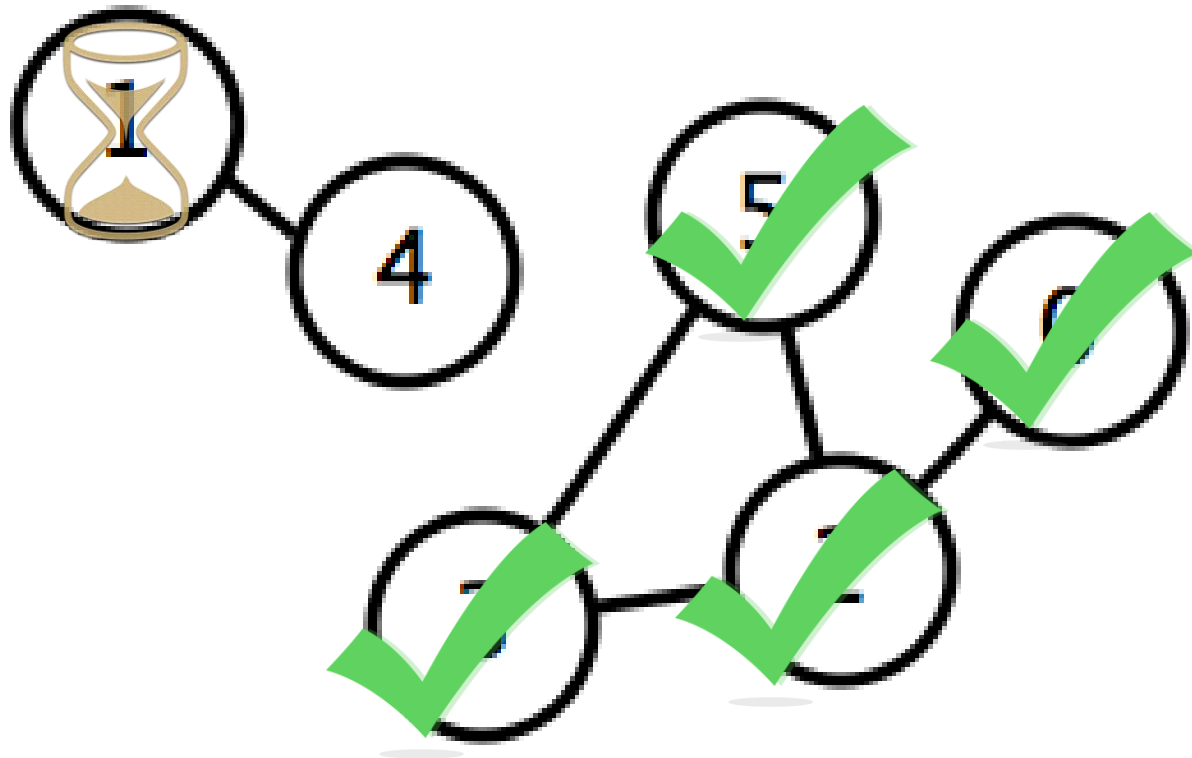


Grafos | Componentes Conexas

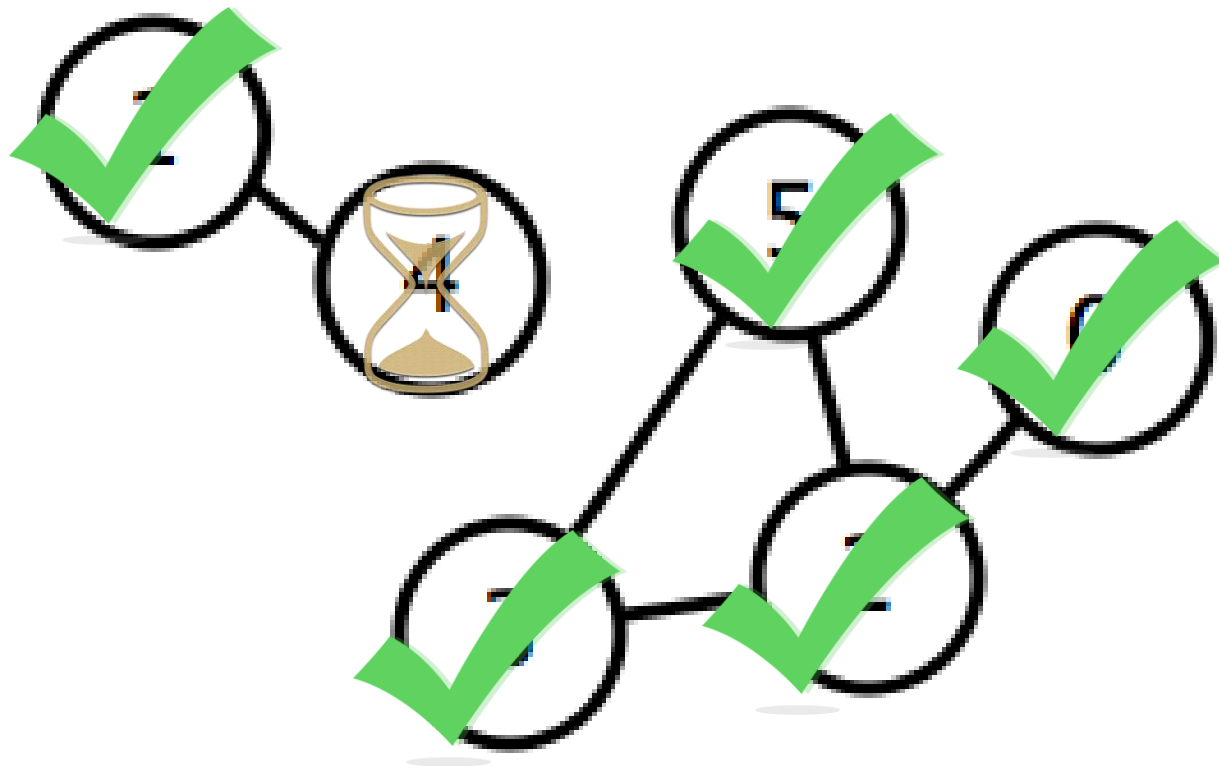


Grafos | Componentes Conexas

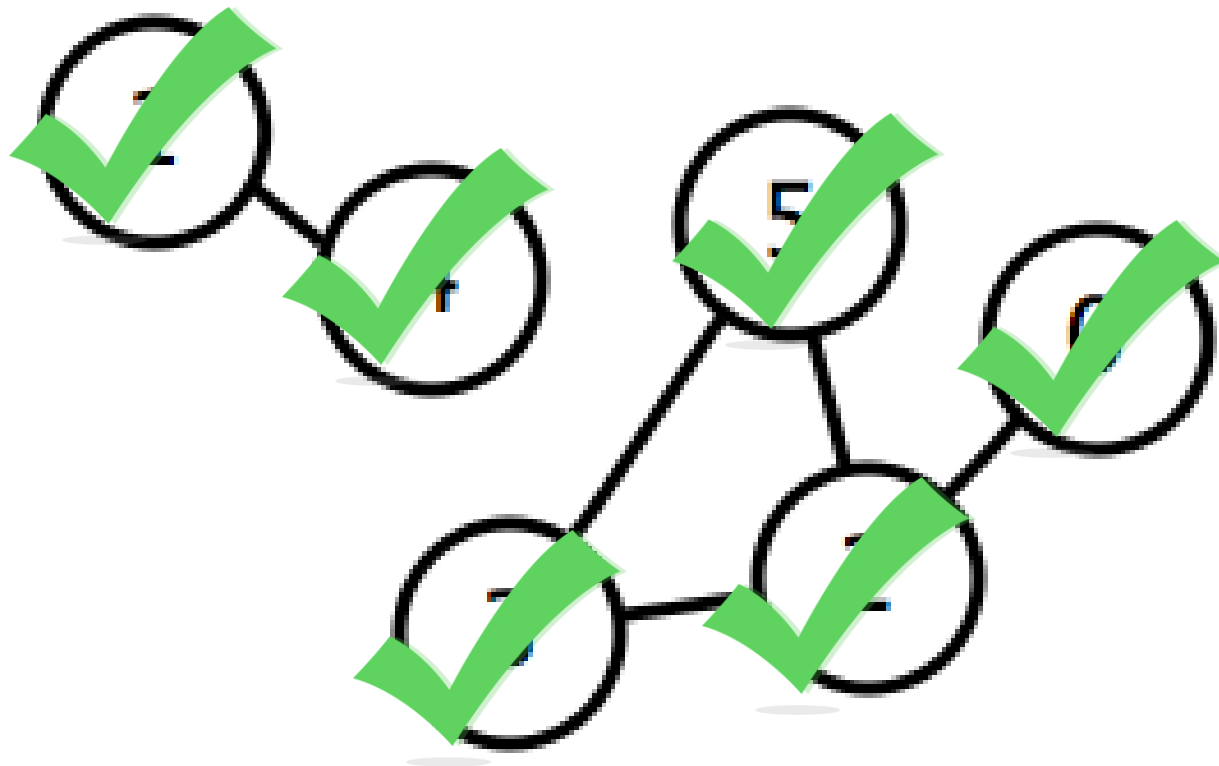
+1 Componente Conexa (2)



Grafos | Componentes Conexas



Grafos | Componentes Conexas



Grafos | Componentes Conexas

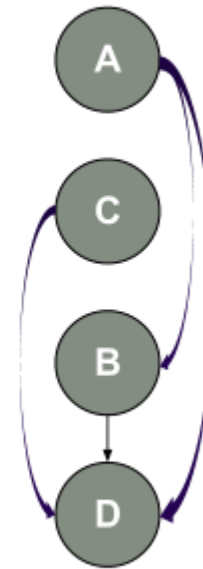
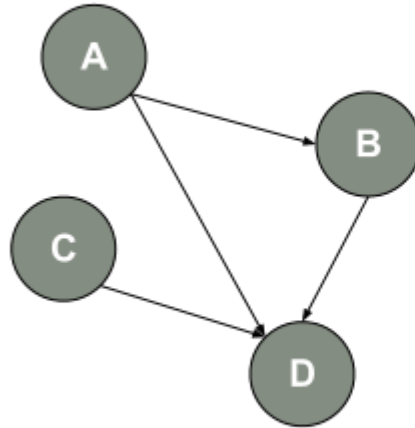
- Se empieza desde 0 y se recorre:
 - 0-2-5-3
- Al estar 1 no visitado se recorre los adyacentes de 1
 - 1-4
- Al estar 2,3,4,5 no visitado se ignoran
- Hay dos componentes conexas

Grafos | Ordenamiento Topológico

- Sobre un grafo acíclico dirigido (DAG)
- Ordenar nodos tal que para cualquier nodo u, v ; al momento de eliminar u , v no contenga aristas hacia ella
- Utilizar el algoritmo de DFS

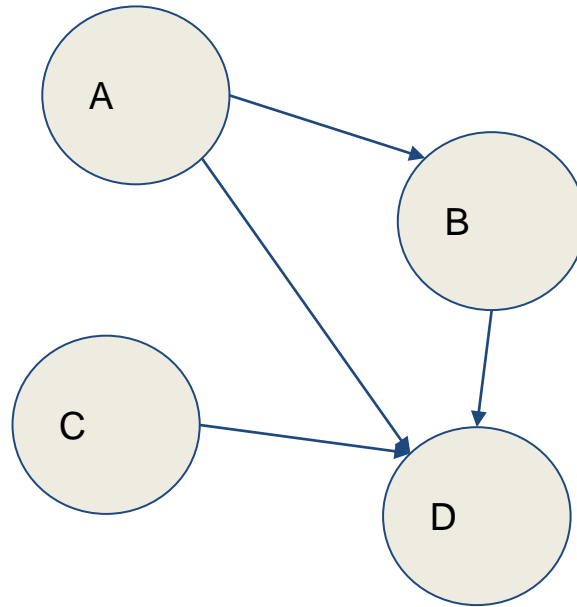
Grafos | Ordenamiento Topológico

DAG AND ITS TOPOLOGICAL SORT



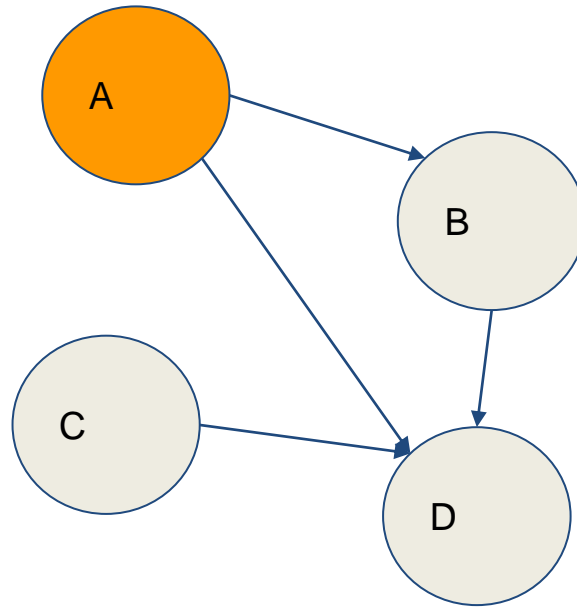
The above graph can be "sorted" as follows: [A, C, B, D]. That means that if the edge (A, B) exists, A must precede B in the final order!

Grafos | Ordenamiento Topológico



A y C no les incide ningún otro nodo

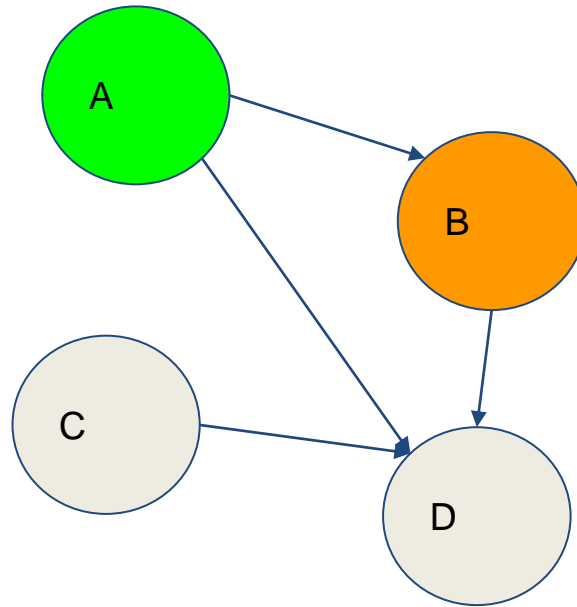
Grafos | Ordenamiento Topológico



TS = { }

DFS(A) = DFS(B), DFS(D)

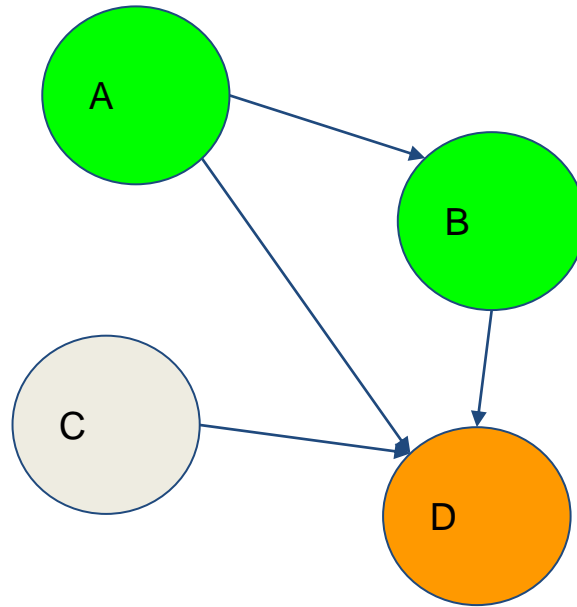
Grafos | Ordenamiento Topológico



TS = { }

DFS(B) = DFS(D)

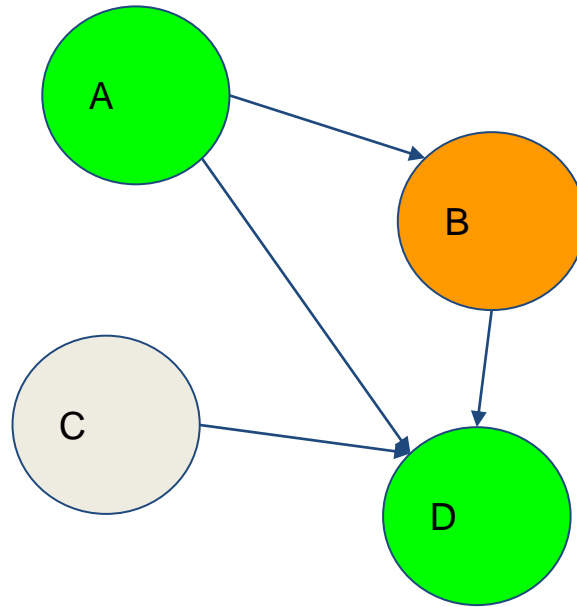
Grafos | Ordenamiento Topológico



TS = {D}

DFS(D) = \emptyset , TS.push(D)

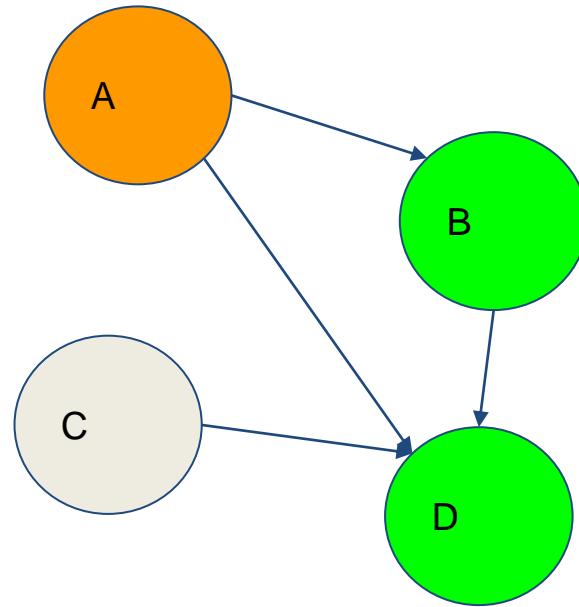
Grafos | Ordenamiento Topológico



TS = { B, D }

DFS(B) = DFS(D), TS.push(B)

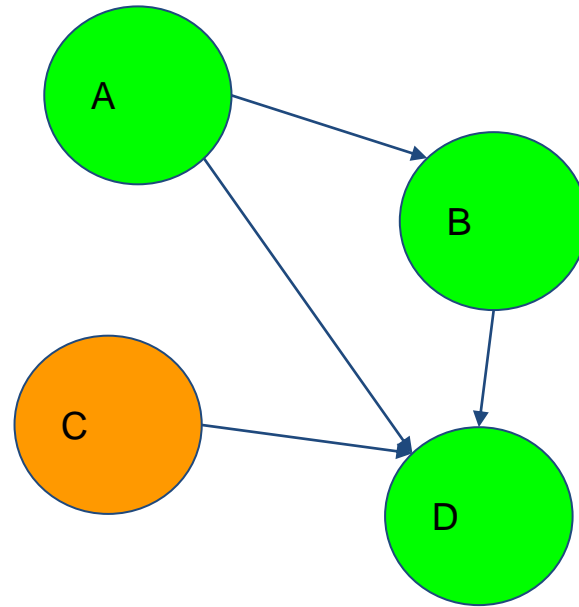
Grafos | Ordenamiento Topológico



TS = { A, B, D }

DFS(A) = DFS(B), DFS(D), TS.push(A)

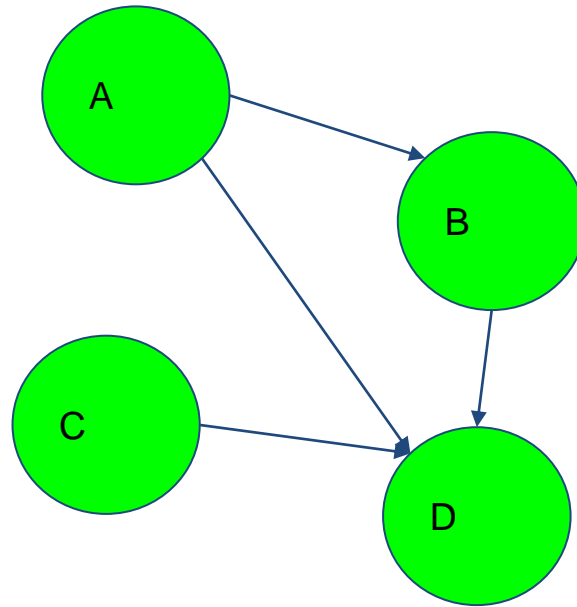
Grafos | Ordenamiento Topológico



TS = { C, A, B, D }

DFS(C) = DFS(D), TS.push(C)

Grafos | Ordenamiento Topológico



TS = { C, A, B, D }

A y C pueden ir en cualquier orden, por lo que los toposort son $\Rightarrow \{C, A, B, D\}$ ó $\{A, C, B, D\}$

Grafos | Ordenamiento Topológico

- Pseudocódigo

TopoSort (n) :

 si $v(n)$ ret \emptyset

$v(n) = 1$

 for edge in edges (n) :

 TopoSort (edge)

 TS.push (n)

 ret \emptyset

Grafos | Ordenamiento Topológico

- Pseudocódigo
- Siendo TS una pila
- Siendo $\text{edges}(N)$ una lista de vértices que inciden en el nodo N
- Siendo $V(N)$ un array de booleanos donde se entiende que si $V(N) = 1$ ya ha pasado un recorrido en profundidad por el nodo N

Grafos | Puntos de Articulación

- Dado un grafo, nos interesa saber que nodos, de ser removidos, hacen que el número de componentes conexas del grafo se incremente
- Idea ingenua: Contar componentes conexas “haciendo como si no existe” cualquier vértice u del grafo $G=\{V,E\}$

Grafos | Puntos de Articulación

- Esta idea es $O(N^2)$ con N = nodos del grafo

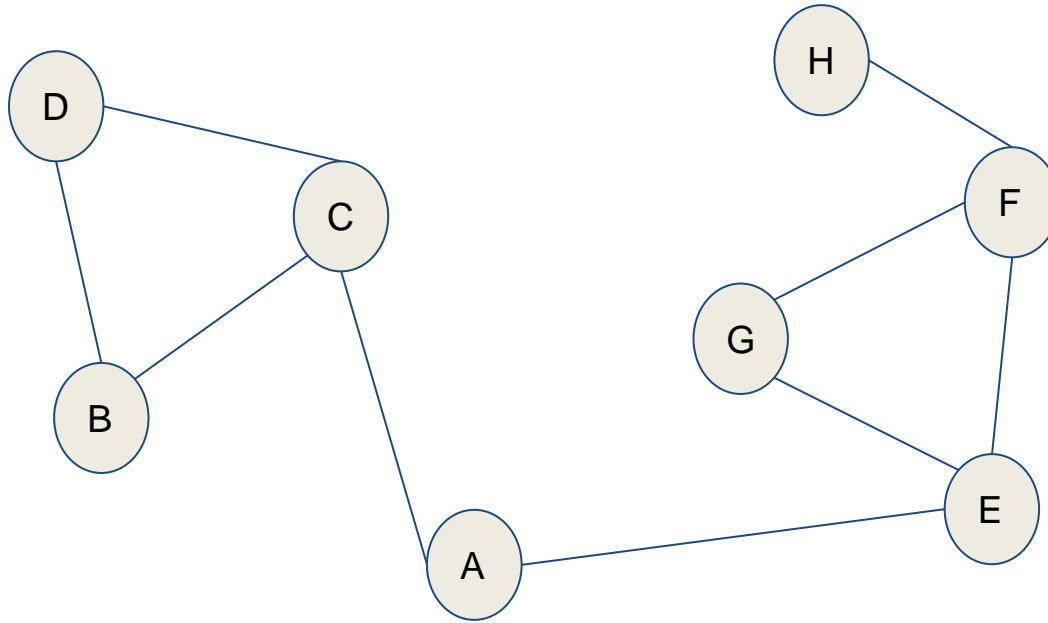
Grafos | Puntos de Articulación

- Algoritmo de Tarjan
 - Tomamos un nodo cualquiera y recorremos a través de DFS ese nodo
 - Llevamos cuenta de la unidad de tiempo en el que llegamos a cualquier nodo “v” (visitar 1 nodo suma 1 al tiempo)
 - Con esta misma idea podemos observar si se puede llegar a cualquier nodo por otro “camino”

Grafos | Puntos de Articulación

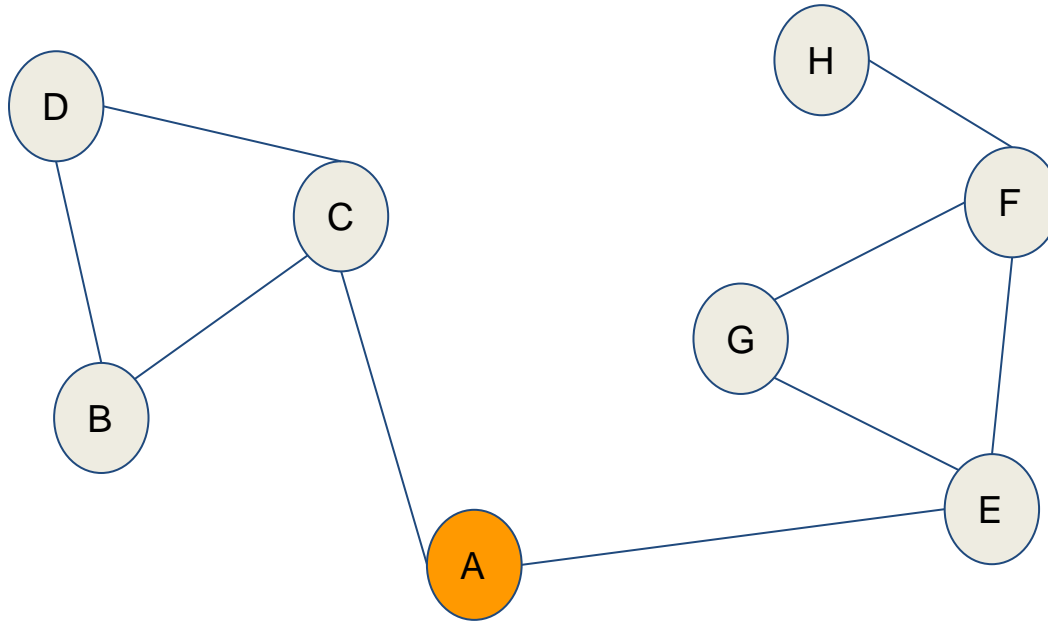
- Algoritmo de Tarjan
 - Condiciones para punto de articulación en u :
 - i. El nodo raíz u (inicio) hizo más de un DFS hacia sus vecinos
 - ii. Cualquier nodo no-raíz v conectado a u tiene un mínimo de tiempo mayor o igual al tiempo que se descubrió un nodo u

Grafos | Puntos de Articulación



DFS

Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (A, 1)

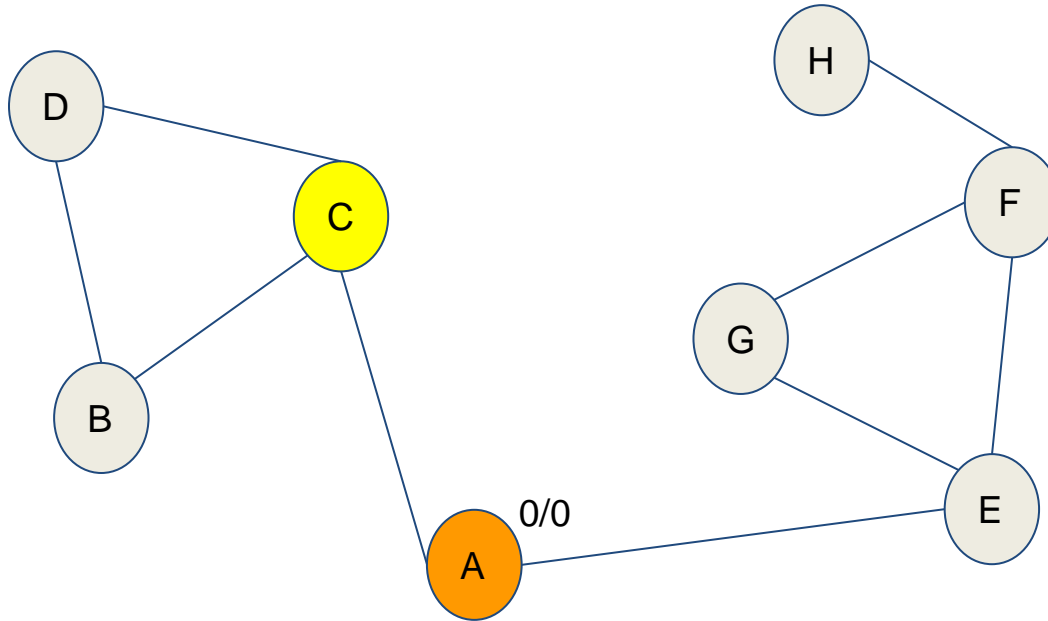
LOWEST = { 0, -1, -1, -1, -1, -1, -1, -1 }

DISCOVERY = { 0, -1, -1, -1, -1, -1, -1, -1 }

VISITED = { 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0 }

PARENTS = { -1, -1, -1, -1, -1, -1, -1, -1 }

Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (C, 2)

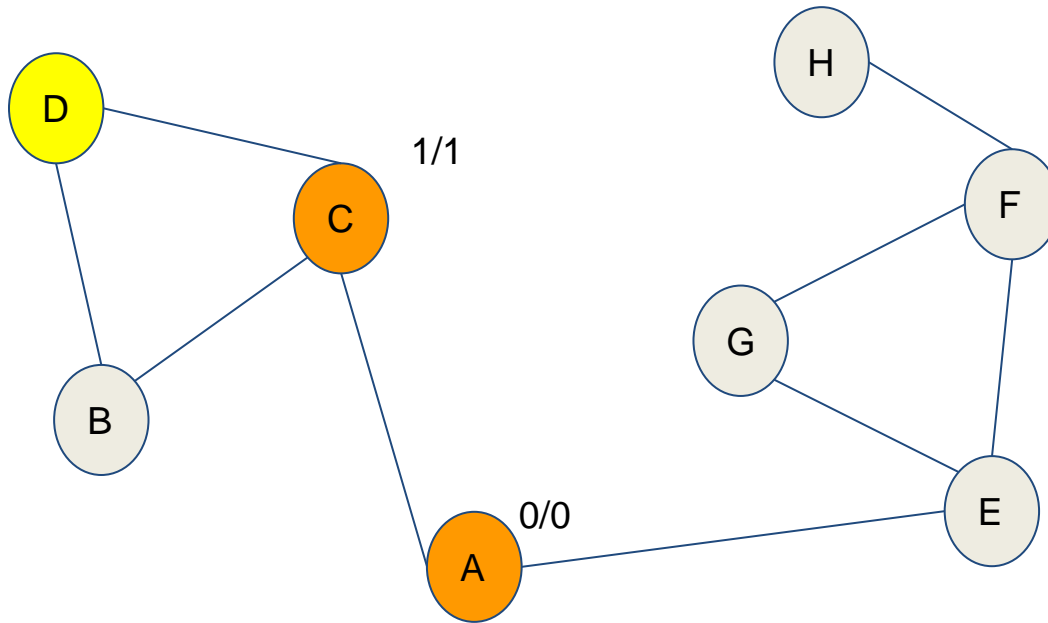
LOWEST = { 0, -1, 1, -1, -1, -1, -1, -1 }

DISCOVERY = { 0, 1, 1, -1, -1, -1, -1, -1 }

VISITED = { 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0 }

PARENTS = { -1, -1, 0, -1, -1, -1, -1, -1 }

Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (D, 3)

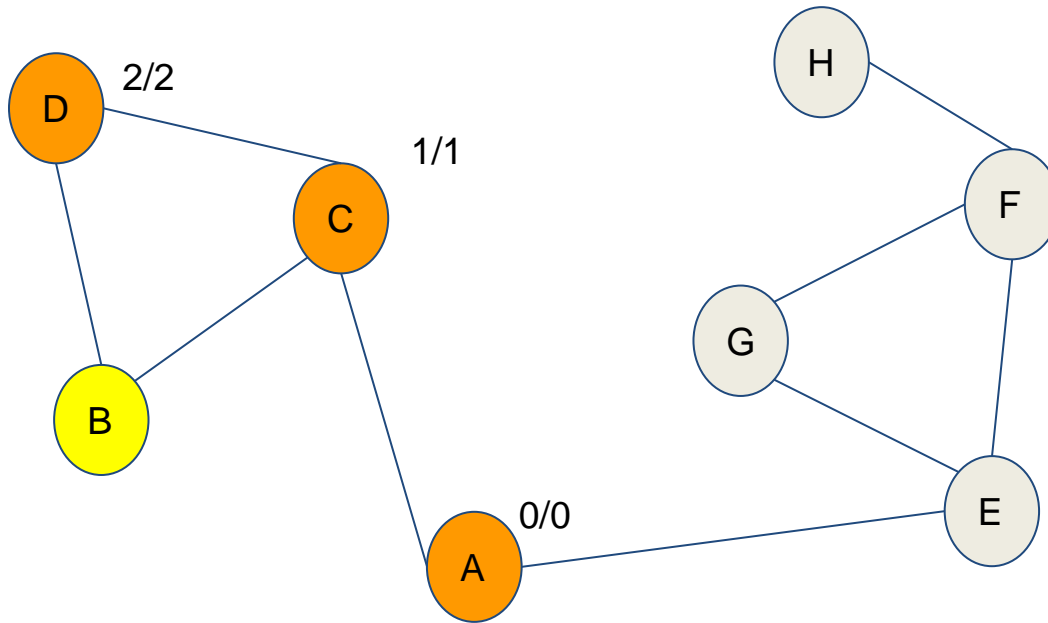
LOWEST = { 0, -1, 1, 2, -1, -1, -1, -1 }

DISCOVERY = { 0, 1, 1, 2, -1, -1, -1, -1 }

VISITED = { 1, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 0 }

PARENTS = { -1, -1, 0, 2, -1, -1, -1, -1 }

Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (B, 4)

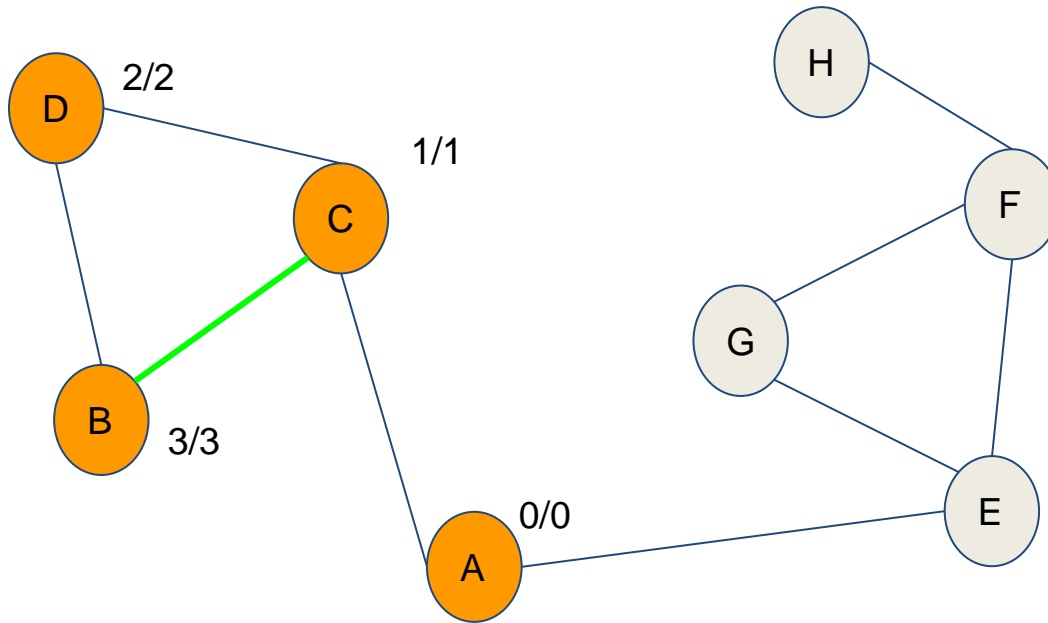
LOWEST = { 0, 3, 1, 2, -1, -1, -1, -1 }

DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, -1, -1, -1, -1 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 0, 0, 0, 0 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, -1, -1, -1, -1 }

Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (B, 4)

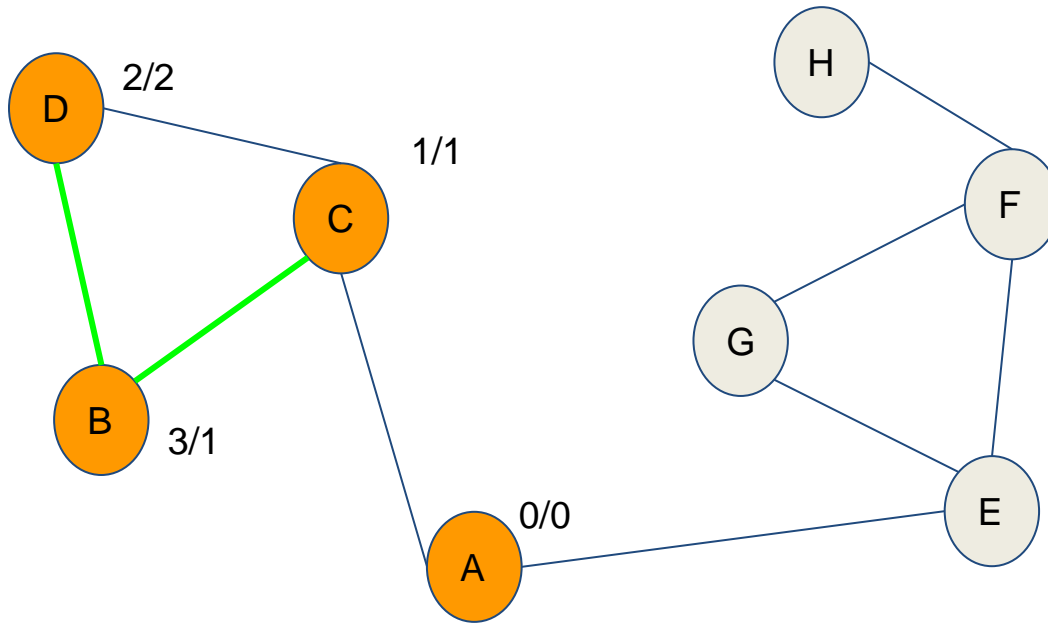
LOWEST = { 0, 3, 1, 2, -1, -1, -1, -1 }

DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, -1, -1, -1, -1 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 0, 0, 0, 0 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, -1, -1, -1, -1 }

Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (B, 4)

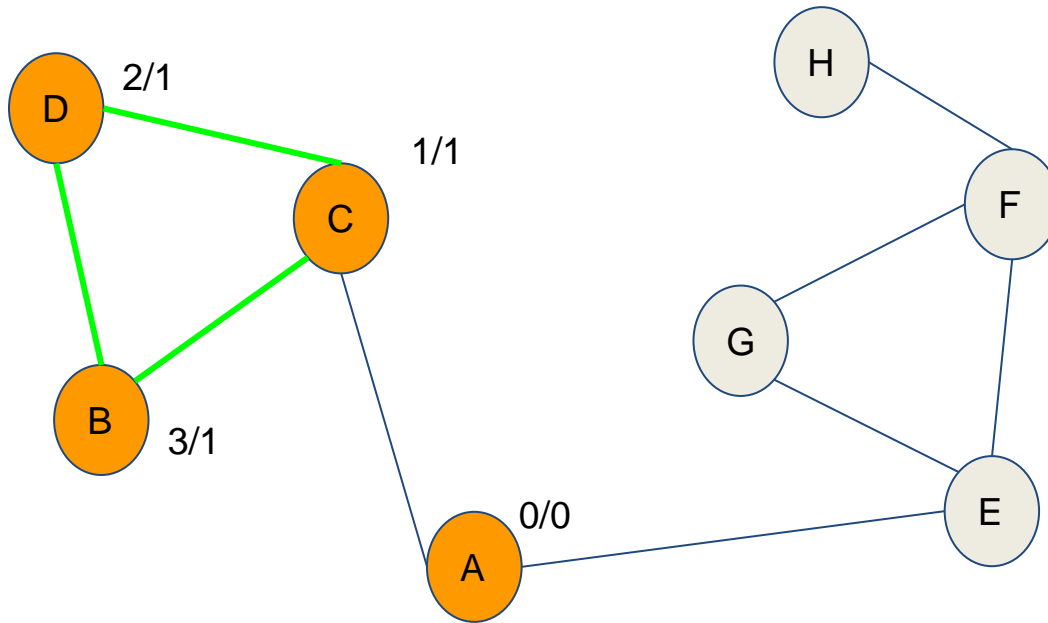
LOWEST = { 0, 1, 1, 2, -1, -1, -1, -1 }

DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, -1, -1, -1, -1 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 0, 0, 0, 0 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, -1, -1, -1, -1 }

Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (B, 4)

LOWEST = { 0, 1, 1, 1, -1, -1, -1, -1 }

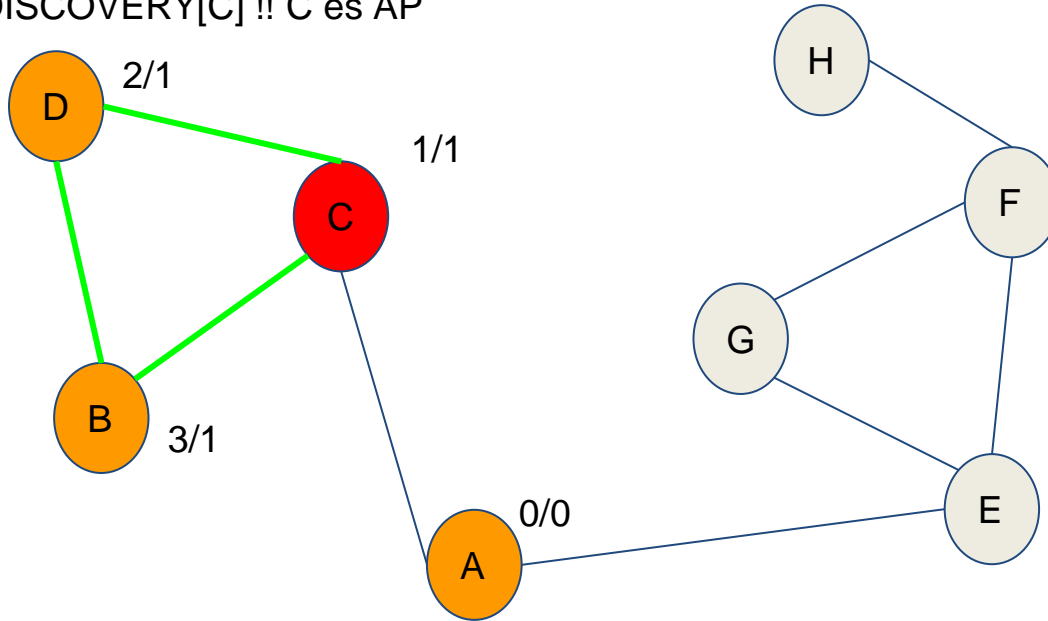
DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, -1, -1, -1, -1 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 0, 0, 0, 0 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, -1, -1, -1, -1 }

Grafos | Puntos de Articulación

$\text{LOWEST}[D] \geq \text{DISCOVERY}[C] !! C \text{ es AP}$



$\text{DFS_STACK} = (B, 4)$

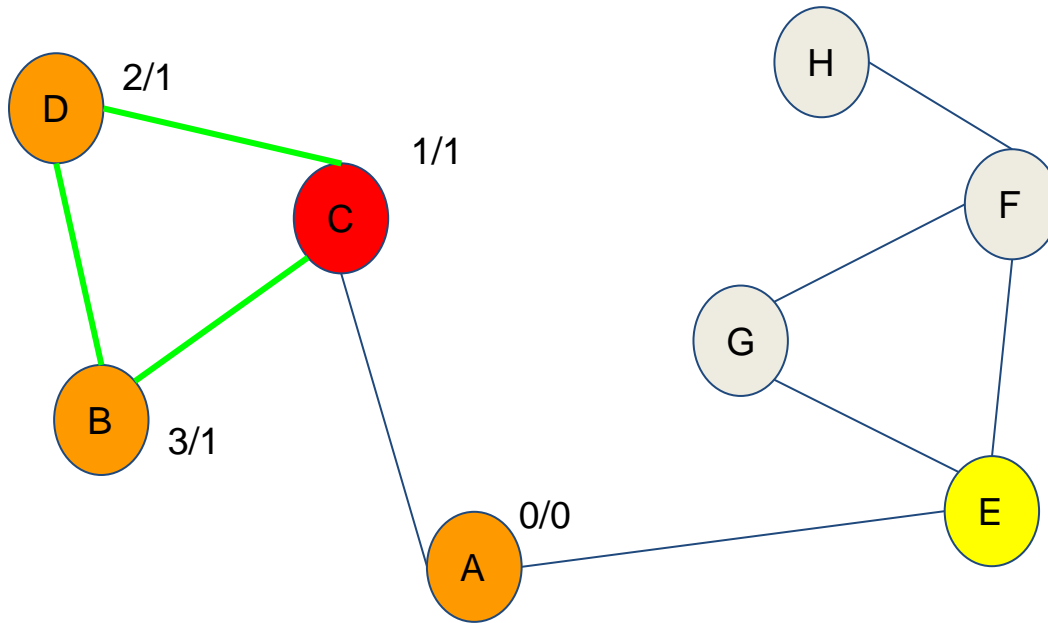
$\text{LOWEST} = \{ 0, 1, 1, 1, -1, -1, -1, -1 \}$

$\text{DISCOVERY} = \{ 0, 3, 1, 2, -1, -1, -1, -1 \}$

$\text{VISITED} = \{ 1, 1, 1, 1, 0, 0, 0, 0 \}$

$\text{PARENTS} = \{ -1, 3, 0, 2, -1, -1, -1, -1 \}$

Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (E, 5)

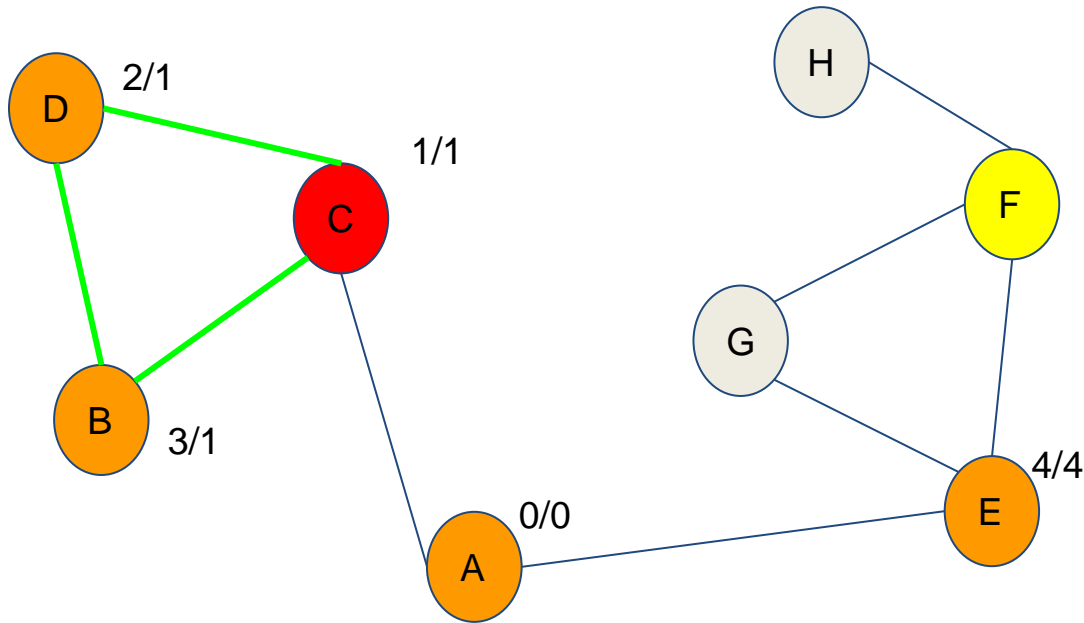
LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, -1, -1, -1 }

DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, -1, -1, -1 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 0, 0, 0 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, -1, -1, -1 }

Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (F, 6)

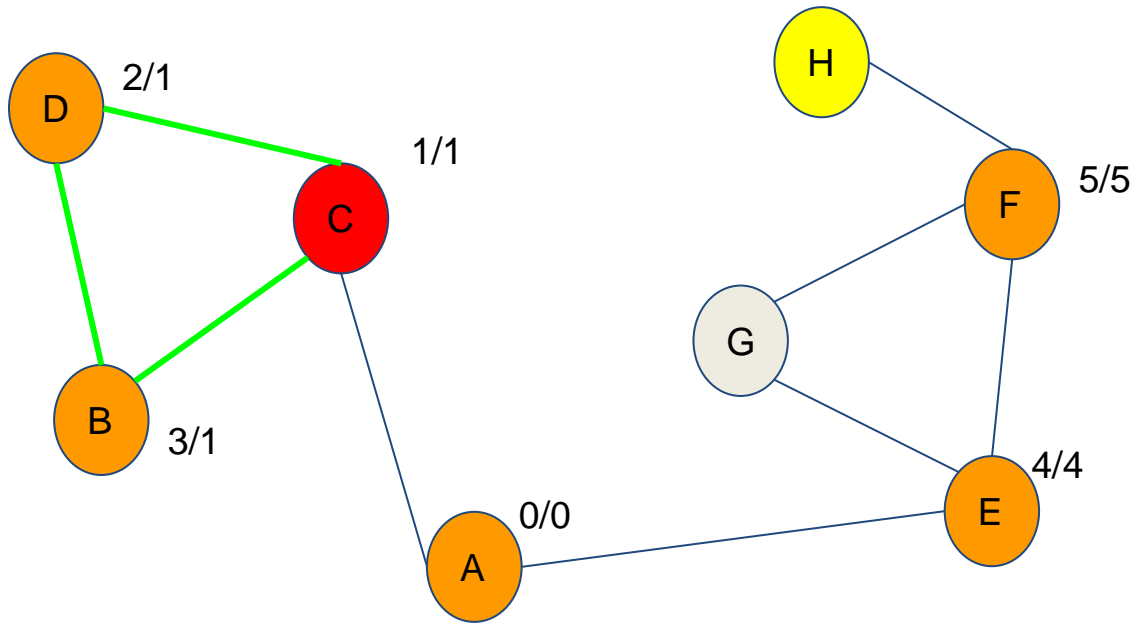
LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 5, -1, -1 }

DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, -1, -1 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 0, 0 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, -1, -1 }

Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (H, 7)

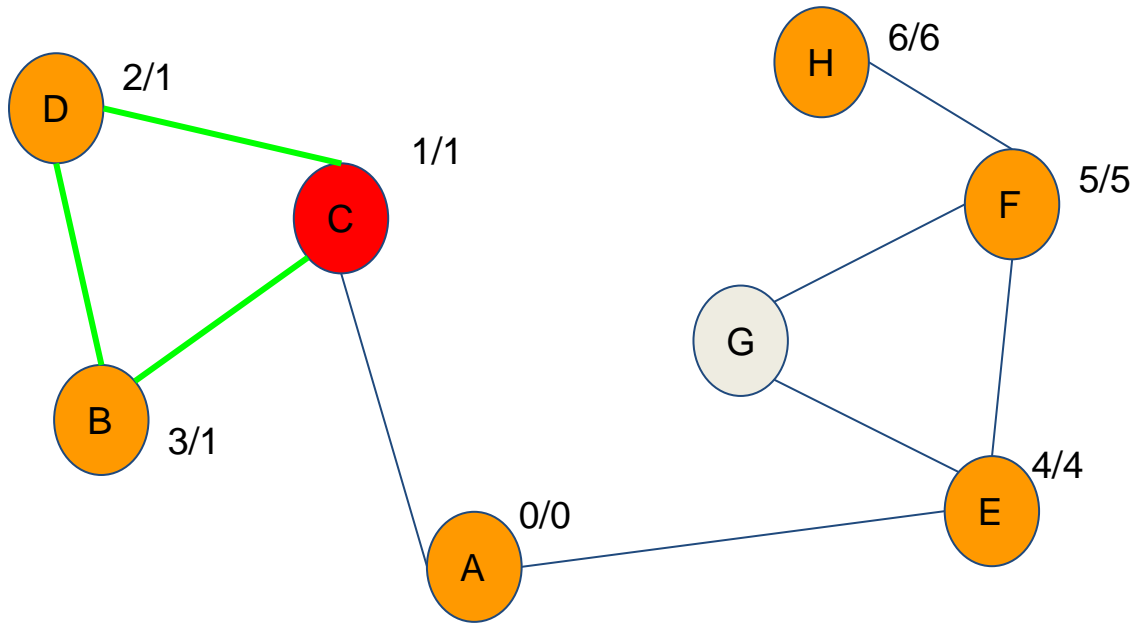
LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 5, -1, 6 }

DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, -1, 6 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 0, 1 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, -1, 5 }

Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (H, 7)

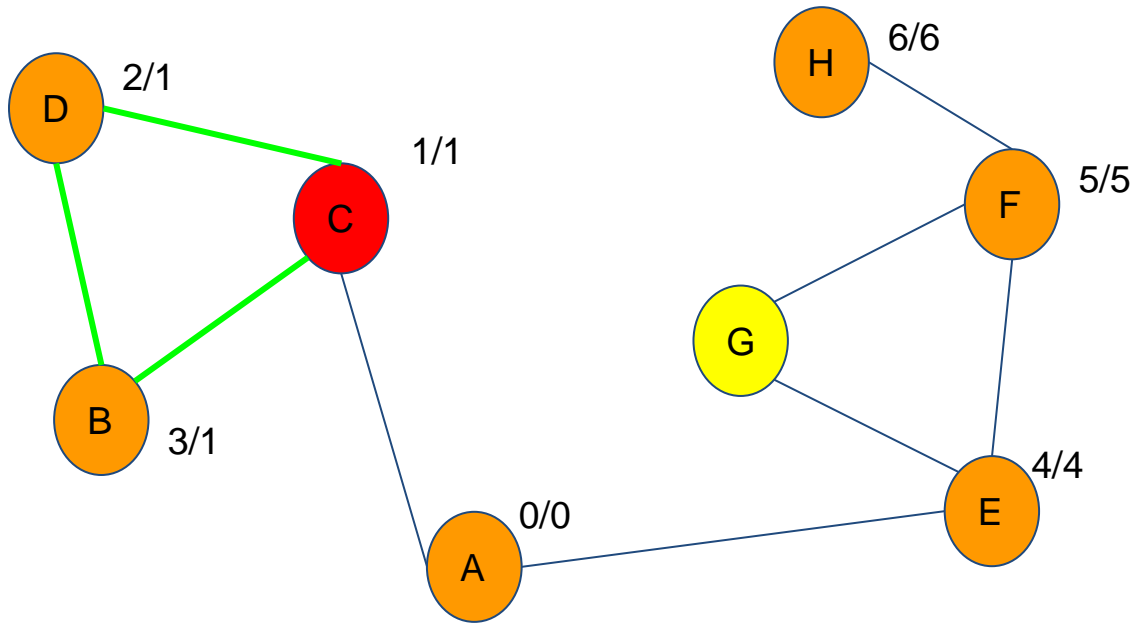
LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 5, -1, 6 }

DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, -1, 6 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 0, 1 }

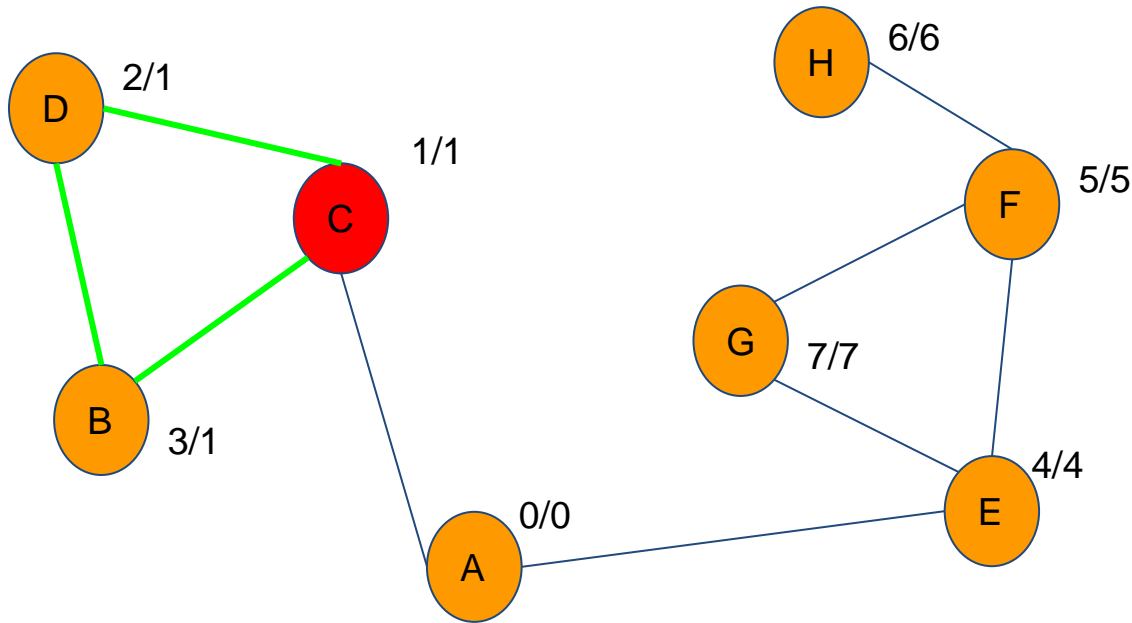
PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, -1, 5 }

Grafos | Puntos de Articulación



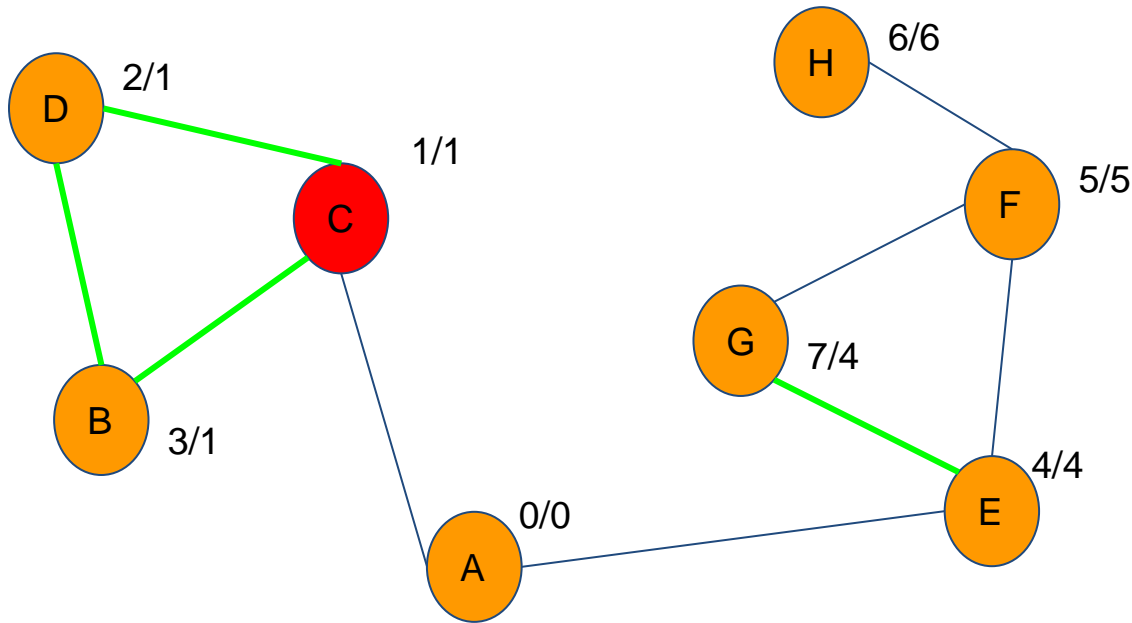
DFS_STACK = (G, 8)
LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 5, 7, 6 }
DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, 7, 6 }
VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1 }
PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, 5, 5 }

Grafos | Puntos de Articulación



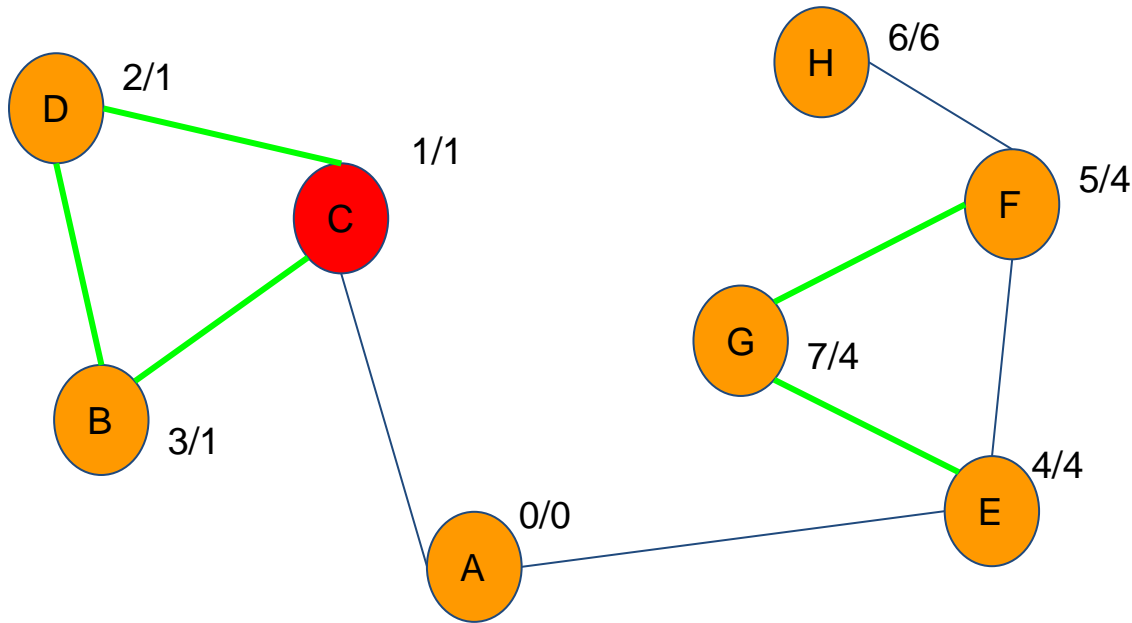
DFS_STACK = (G, 8)
LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 5, 7, 6 }
DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, 7, 6 }
VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1 }
PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, 5, 5 }

Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (G, 8)
LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 5, 4, 6 }
DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, 7, 6 }
VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1 }
PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, 5, 5 }

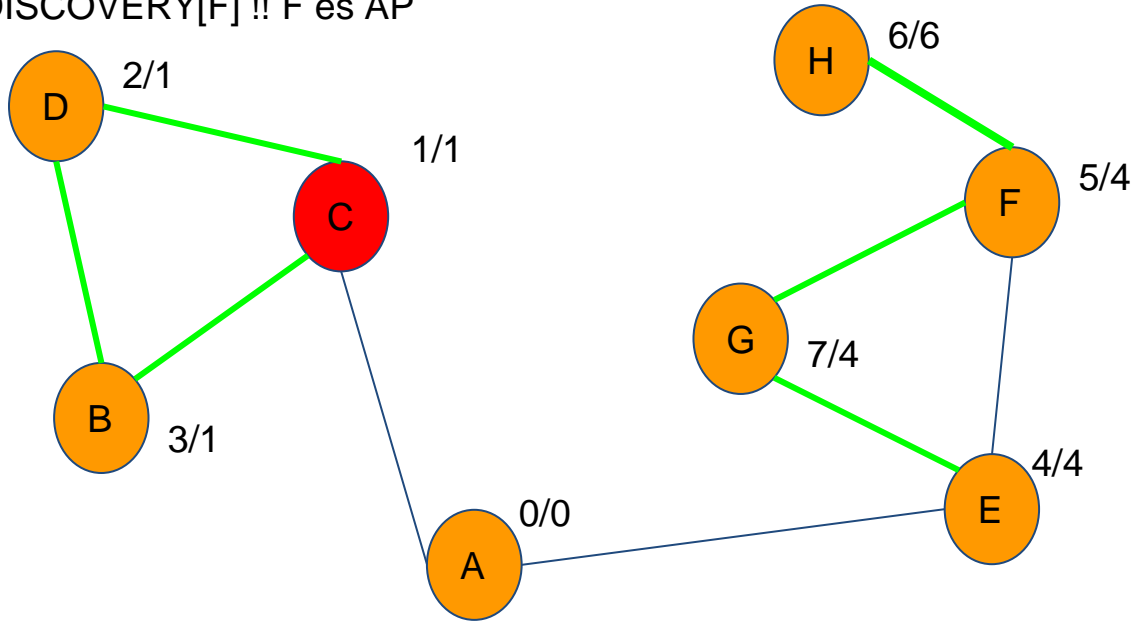
Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (G, 8)
LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 4, 4, 6 }
DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, 7, 6 }
VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1 }
PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, 5, 5 }

Grafos | Puntos de Articulación

LOWEST[H] >= DISCOVERY[F] !! F es AP



DFS_STACK = (G, 8)

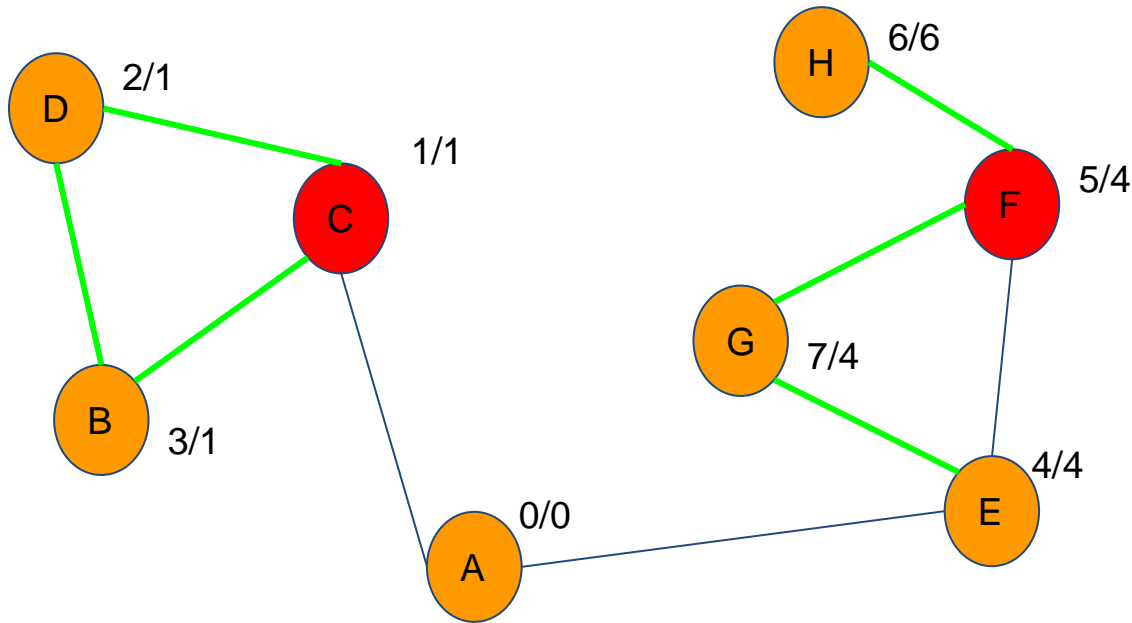
LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 4, 4, 6 }

DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, 7, 6 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, 5, 5 }

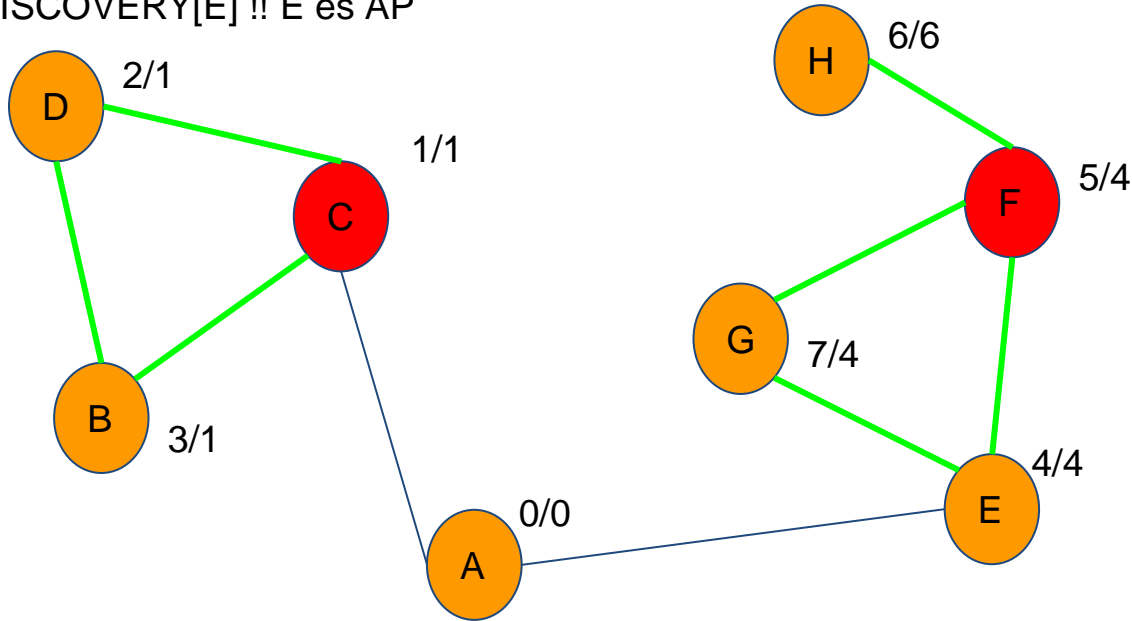
Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (G, 8)
LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 4, 4, 6 }
DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, 7, 6 }
VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1 }
PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, 5, 5 }

Grafos | Puntos de Articulación

LOWEST[F] >= DISCOVERY[E] !! E es AP



DFS_STACK = (G, 8)

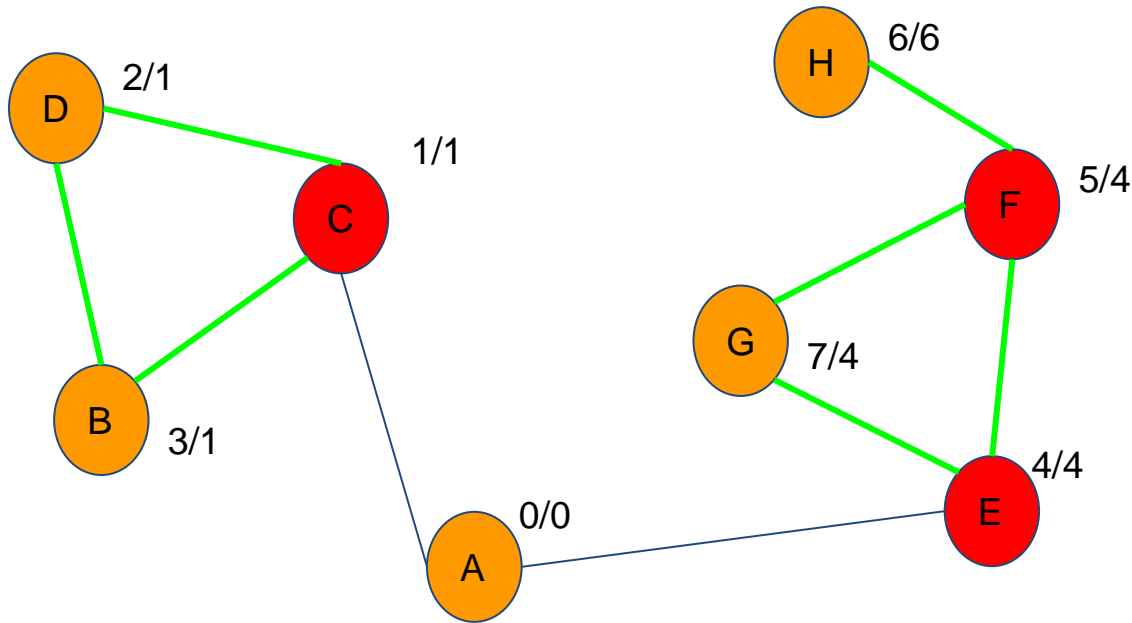
LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 4, 4, 6 }

DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, 7, 6 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, 5, 5 }

Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (G, 8)

LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 4, 4, 6 }

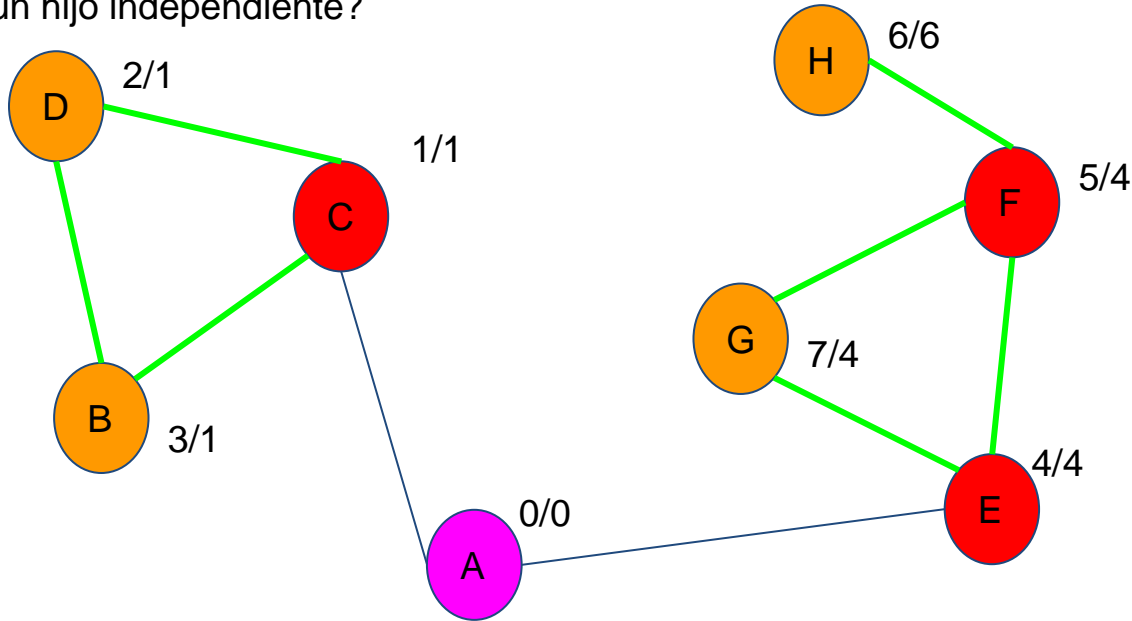
DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, 7, 6 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, 5, 5 }

Grafos | Puntos de Articulación

¿A tiene mas de un hijo independiente?



DFS_STACK = (G, 8)

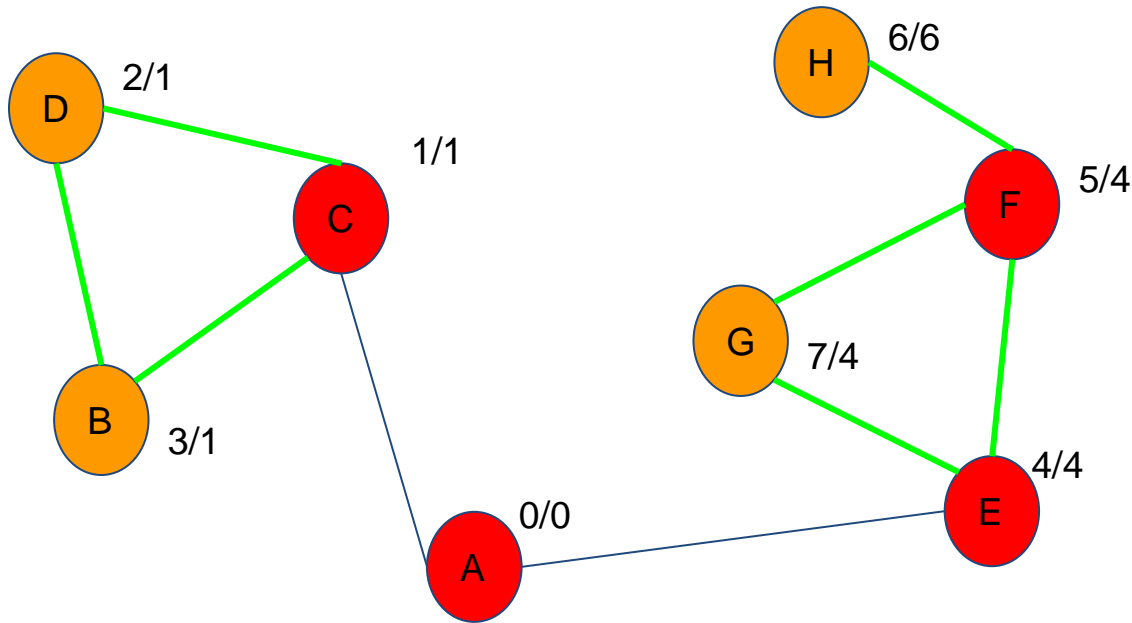
LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 4, 4, 6 }

DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, 7, 6 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, 5, 5 }

Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (G, 8)
LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 4, 4, 6 }
DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, 7, 6 }
VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1 }
PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, 5, 5 }

Grafos | Puntos de Articulación

- Pseudocódigo

```
AP(u, t):  
    V(u) = 1  
    d[u] = low[u] = t++  
    children = 0  
    for v in edges[u]:  
        if(!V(v)):  
            children++, p[v] = u  
            AP(v, t)  
            low[u] = min(low[u], low[v])  
            checkAP(u, v, children)  
        else if(v != p[u])  
            low[u] = min(low[u], d[v])
```

Grafos | Puntos de Articulación

- Pseudocódigo

```
checkAP(u, v, children):  
    if p[u] == -1 && children > 1:  
        ap[u] = t  
    if p[u] != -1 && low[v] >= disc[u]:  
        ap[u] = t
```

Semana que viene...

- Grafos (parte II)
 - Ponderamiento en grafos
 - Colas de prioridad
 - Algoritmos de distancia mínima (floyd warshall, dijkstra)
 - Estructura Union-Find
 - Árboles de recubrimiento (Prim, Kruskal)

¡Hasta la próxima semana!

Ante cualquier duda sobre el curso o sobre los problemas podéis escribirnos (preferiblemente copia a todos)

David Morán (david.moran@urjc.es)

Juan Quintana (juandavid.quintana@urjc.es)

Sergio Pérez (sergio.perez.pelo@urjc.es)

Jesús Sánchez-Oro (jesus.sanchezoro@urjc.es)

Isaac Lozano (isaac.lozano@urjc.es)

Raúl Martín (raul.martin@urjc.es)